

# 干渉計型重力波検出器実験の現状

東大理  
麻生 洋一

国立天文台高エネルギーセミナー  
2009年12月10日

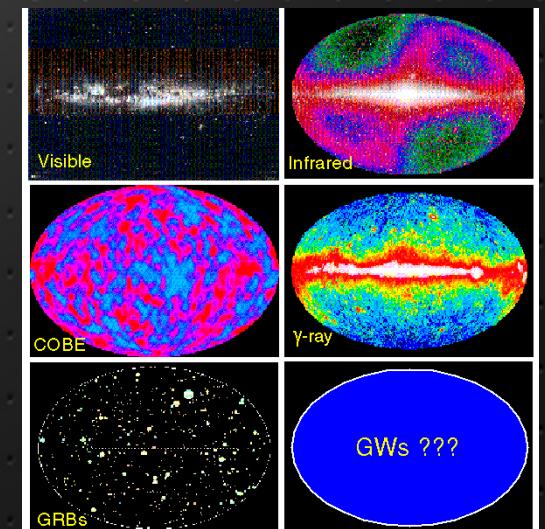
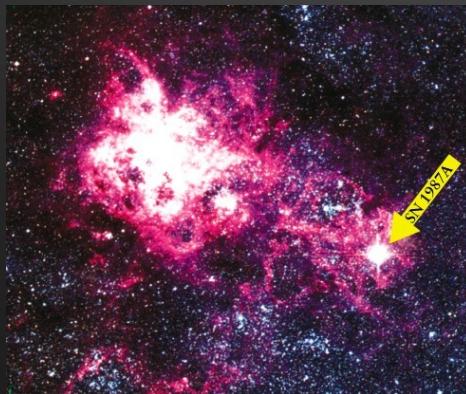
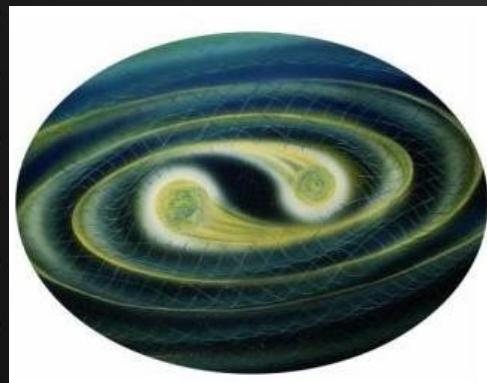
## 概要

- 干渉計型重力波検出器の原理
- 大型干渉計型重力波検出器の歴史・現状
- 干渉計型重力波検出器の感度を制限する雑音
- 次世代検出器の技術

# この講演で触れない事

重力波検出の意義: 一般相対論の検証、新しい天文学、宇宙論、etc...

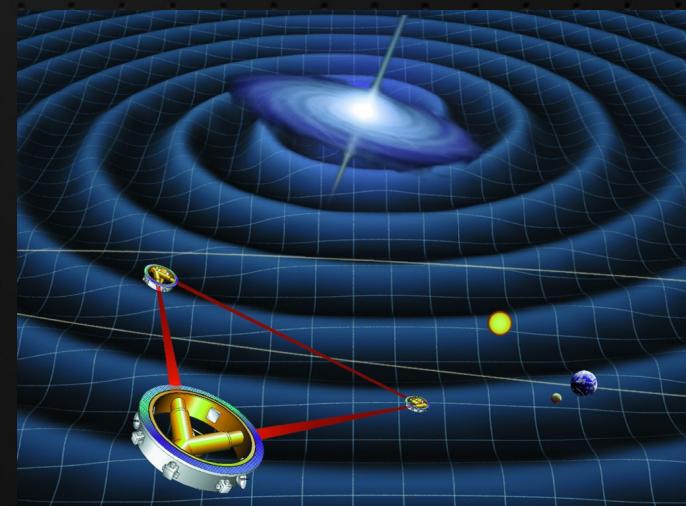
重力波のソース: 中性子星連星の合体、超新星爆発、 $\gamma$ -線バースト  
パルサー、背景重力波



共振型重力波検出器

スペース重力波検出器: LISA, DECIGO, etc

パルサーティミング



# 干渉計型重力波検出器の原理

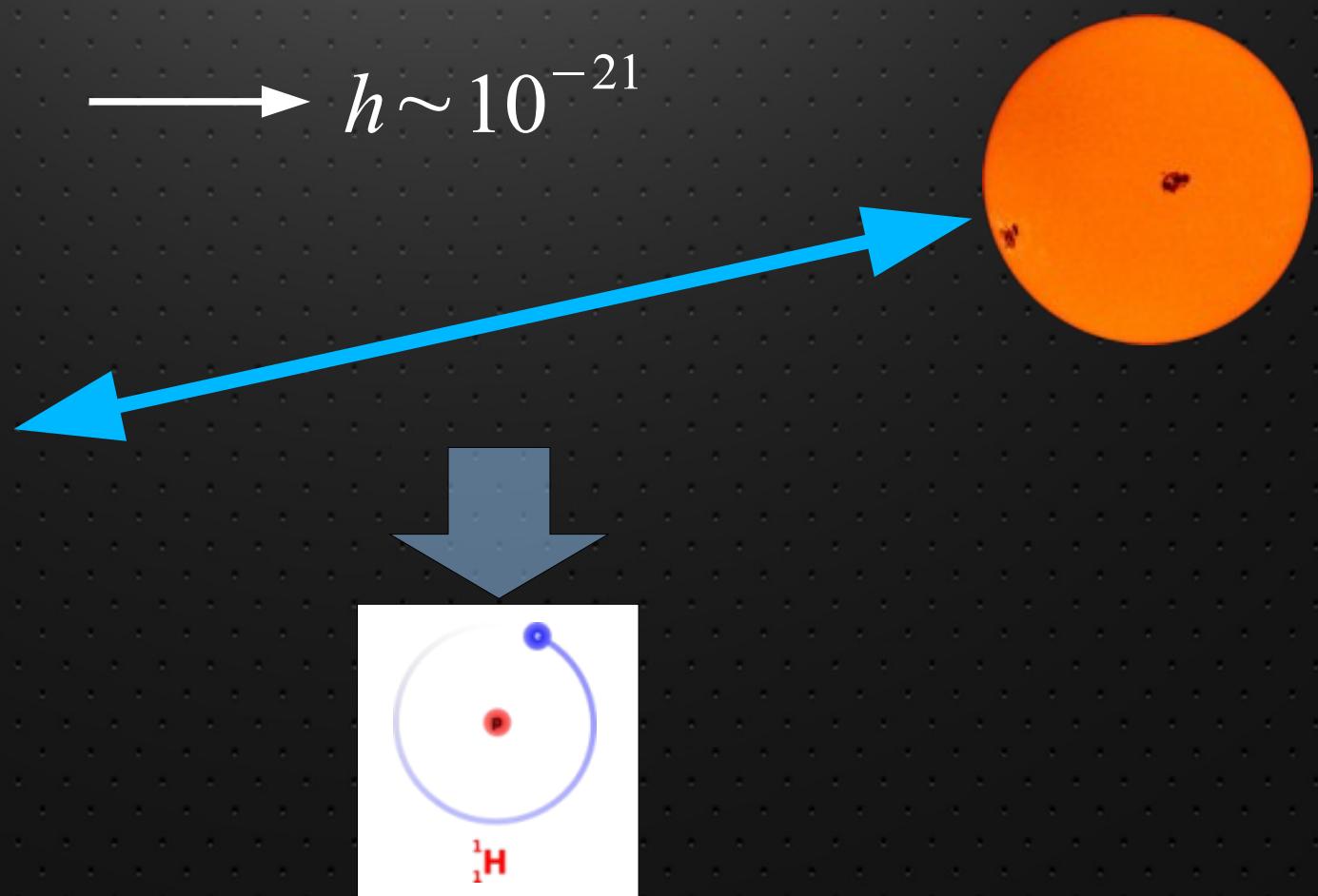
# 重力波が我々に及ぼす効果

T-Tゲージでは、自由質点間の固有距離変化

大きなイベント

$1.4 M_{\odot}$  NS- NS binary inspiral in Virgo cluster (15Mpc)

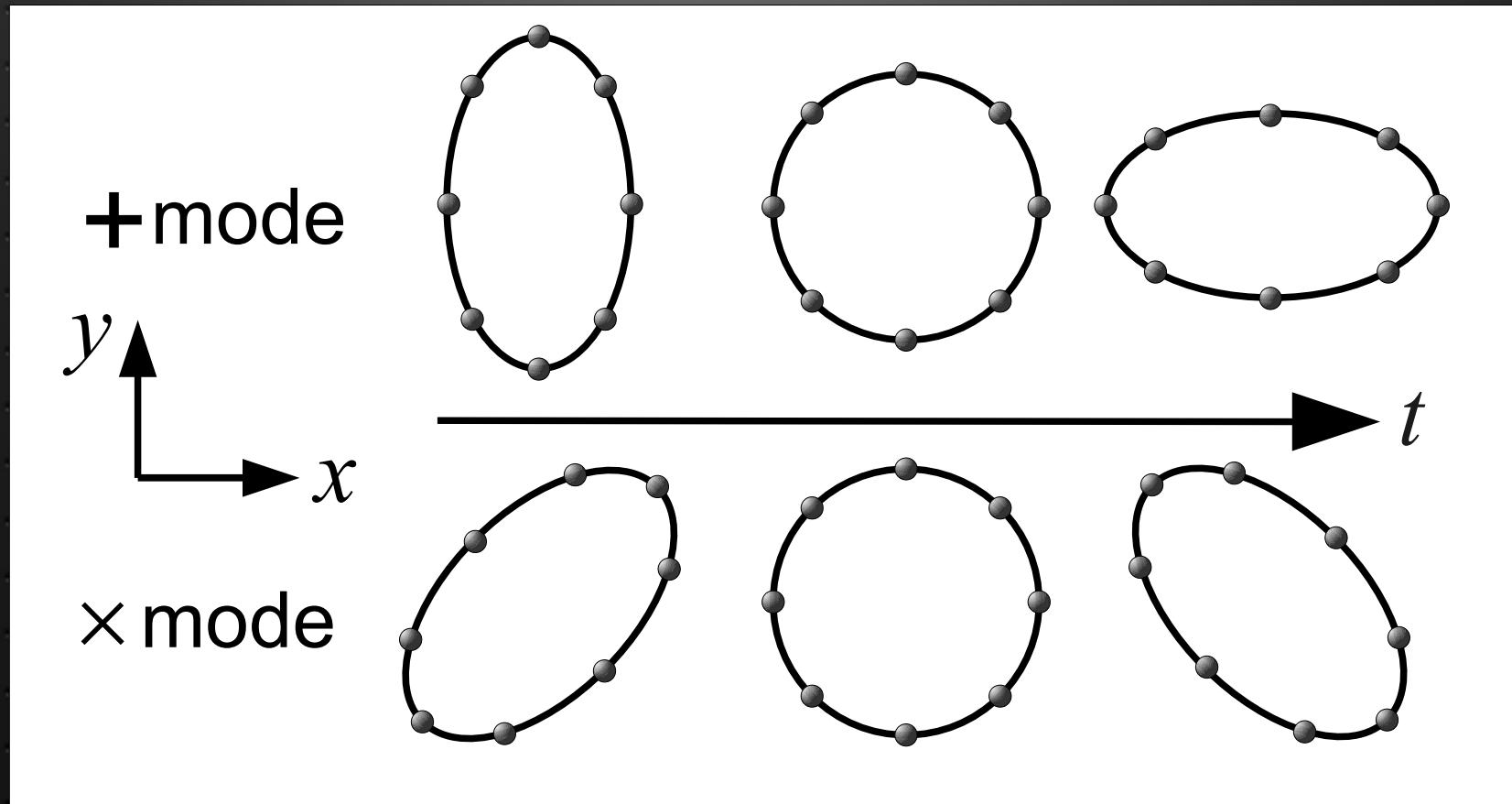
$$\longrightarrow h \sim 10^{-21}$$



水素原子一個分の変化

# 重力波の検出

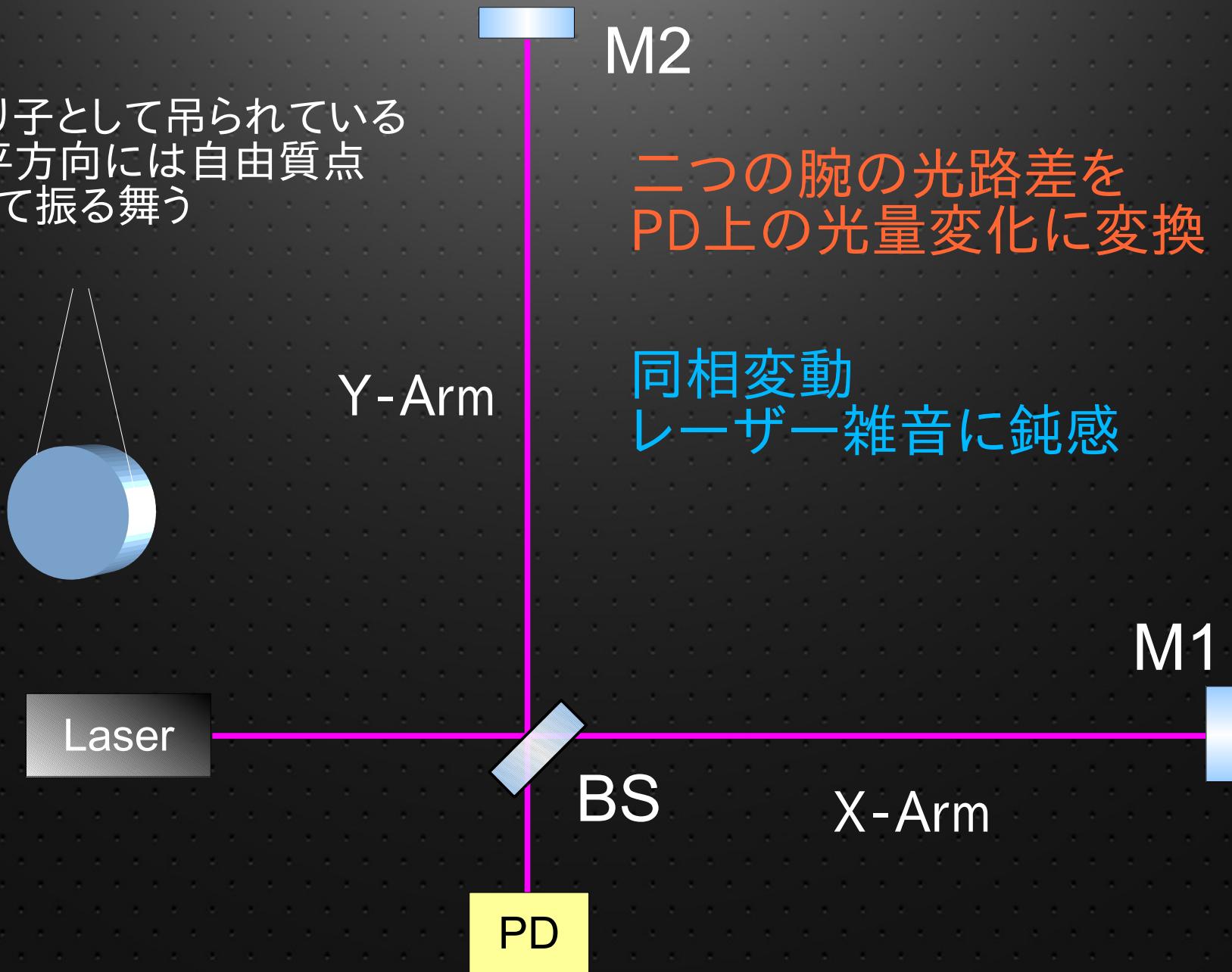
## 四重極の性質



直交する固有長さの差動変動を検出すればよい

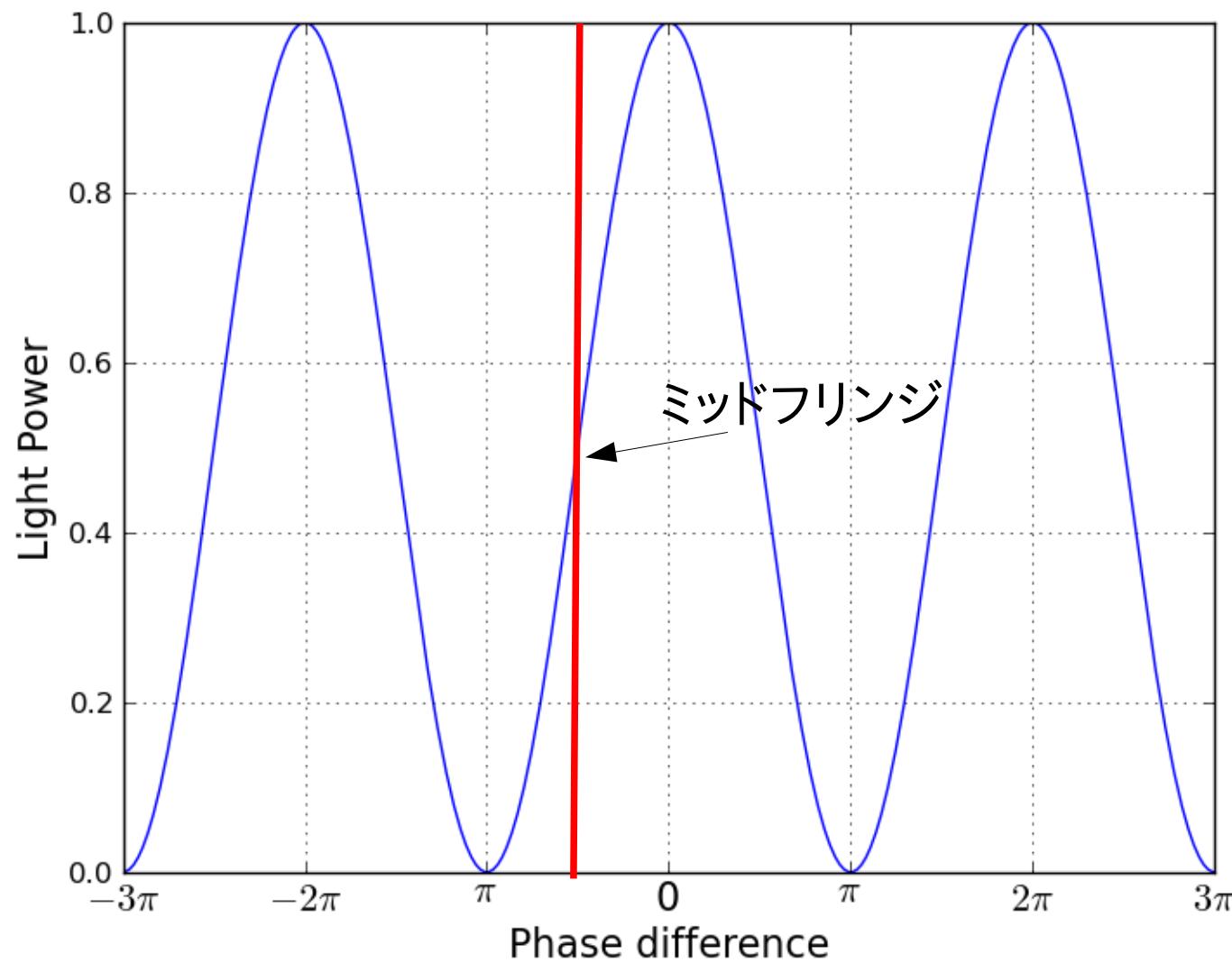
# Michelson干渉計

鏡は振り子として吊られている  
--> 水平方向には自由質点  
として振る舞う



動作点をどこに選ぶか?

## PDの入射パワー



## 散射雑音(Shot Noise)

- レーザー光は有限個の光子の集まりである
- レーザーのコピーント状態は光子数の固有状態では無い
- したがって、観測される光子数はポアソン分布で揺らぐ

光子数の揺らぎ  $\propto \sqrt{n}$     n: 平均光子数(パワーに比例)

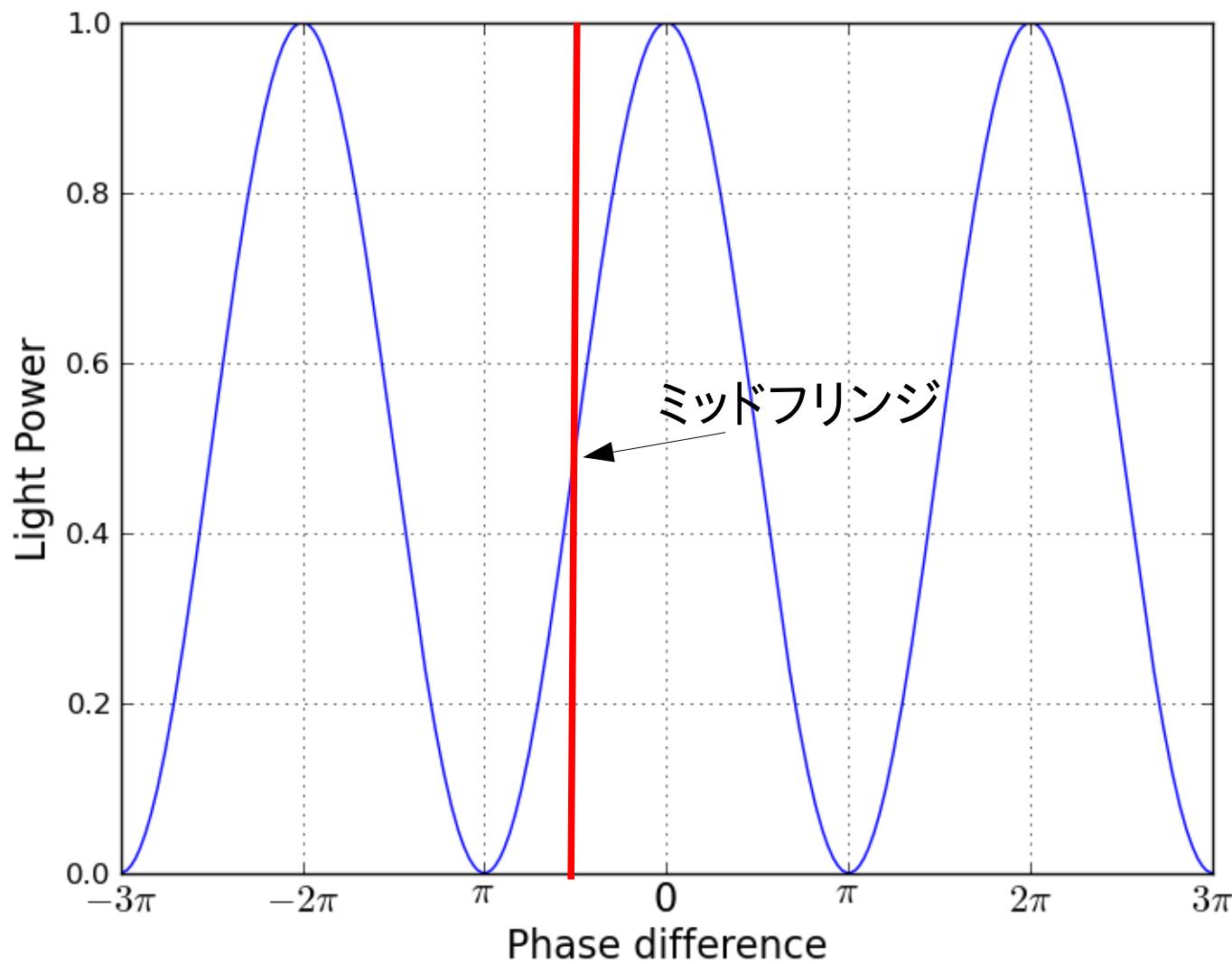
干渉計信号  $\propto n$

$$\text{SNR} \propto \frac{n}{\sqrt{n}} = \sqrt{n}$$

同じ光学構成ならば、レーザーパワーは高い方が散射雑音は低い

動作点をどこに選ぶか?

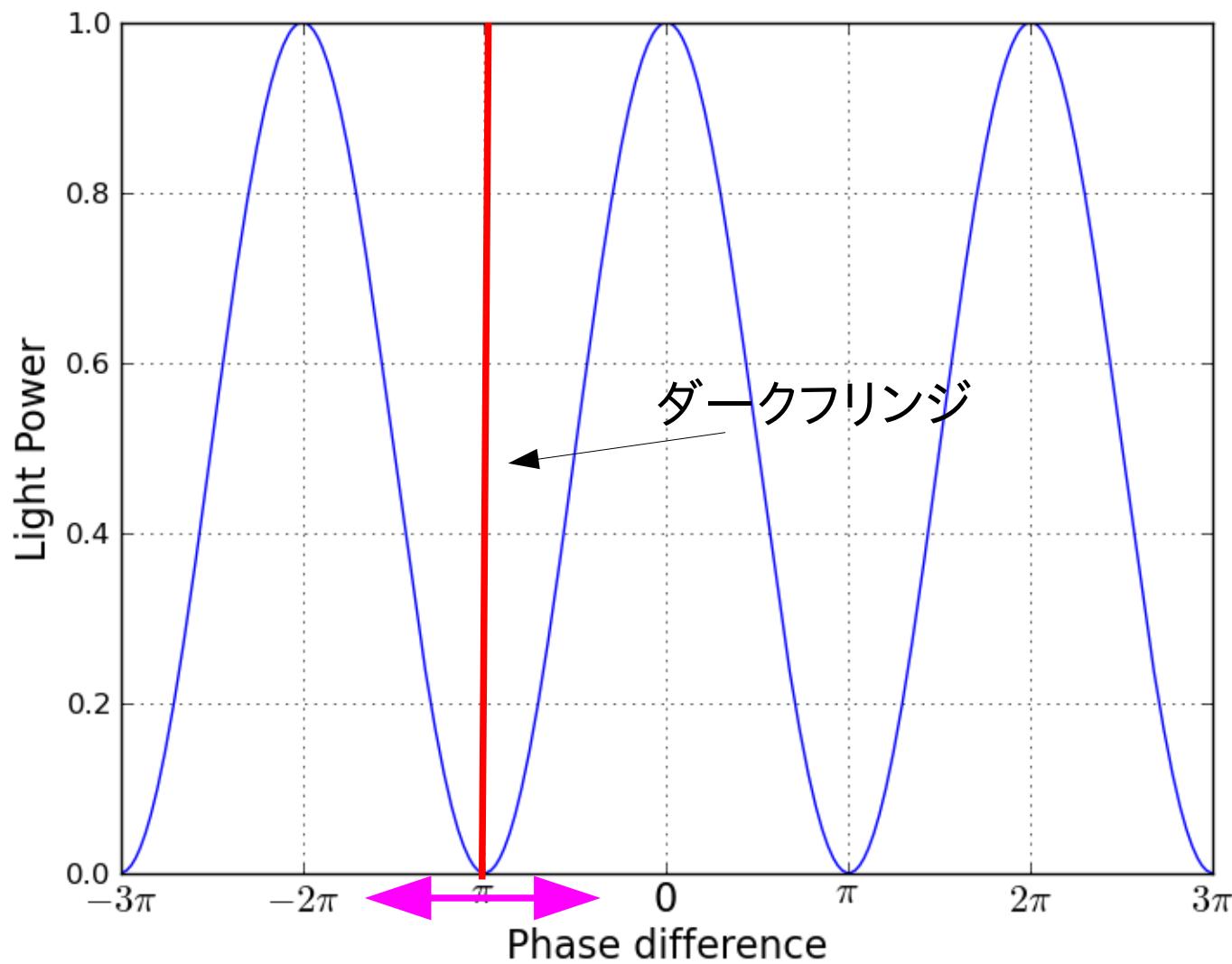
### PDの入射パワー



DC的パワーが大きい(散射雑音が大きい)  
レーザーパワー変動の影響を受けやすい

動作点をどこに選ぶか?

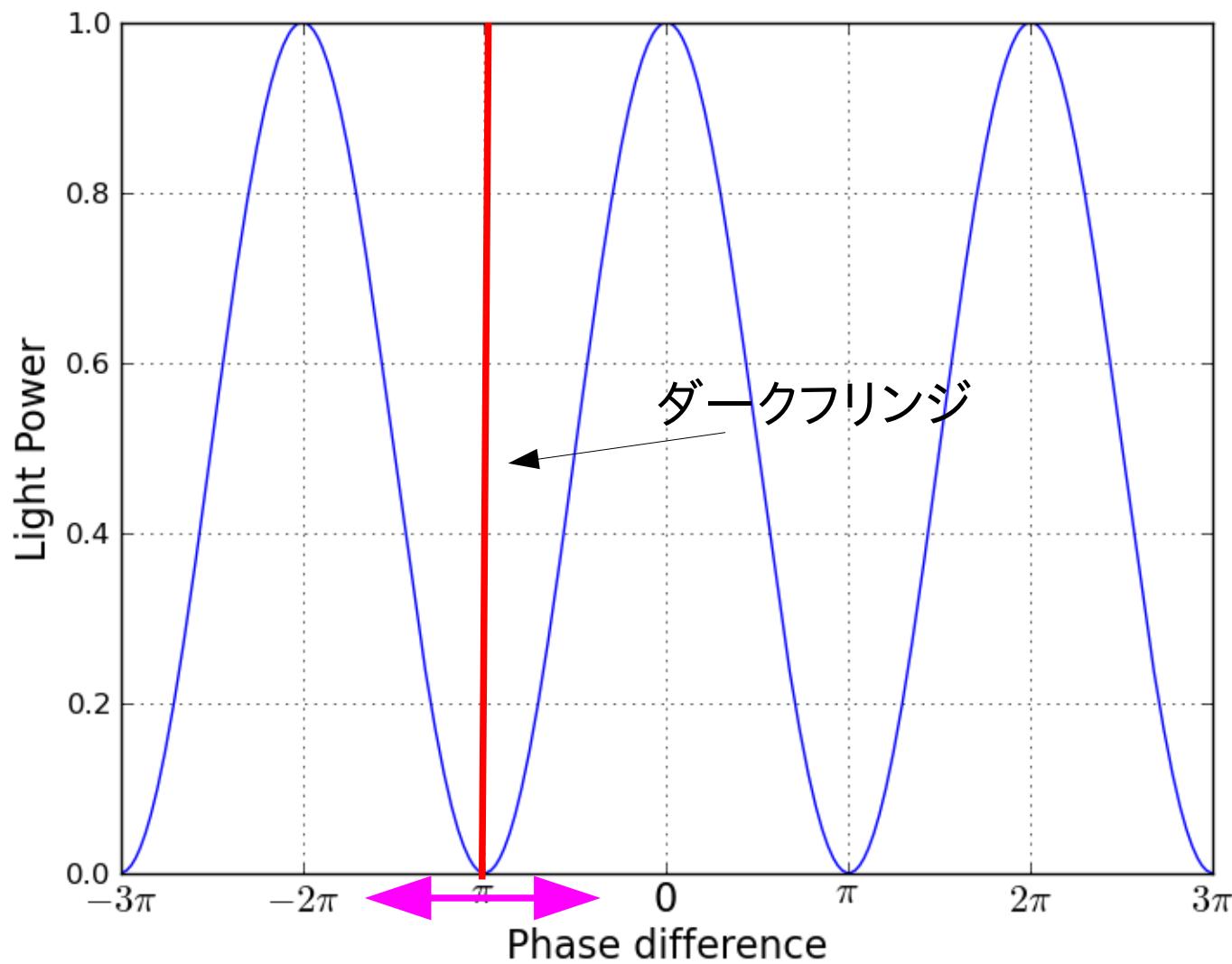
### PDの入射パワー



線形な信号が取れない  
→ 微分すれば良い

動作点をどこに選ぶか?

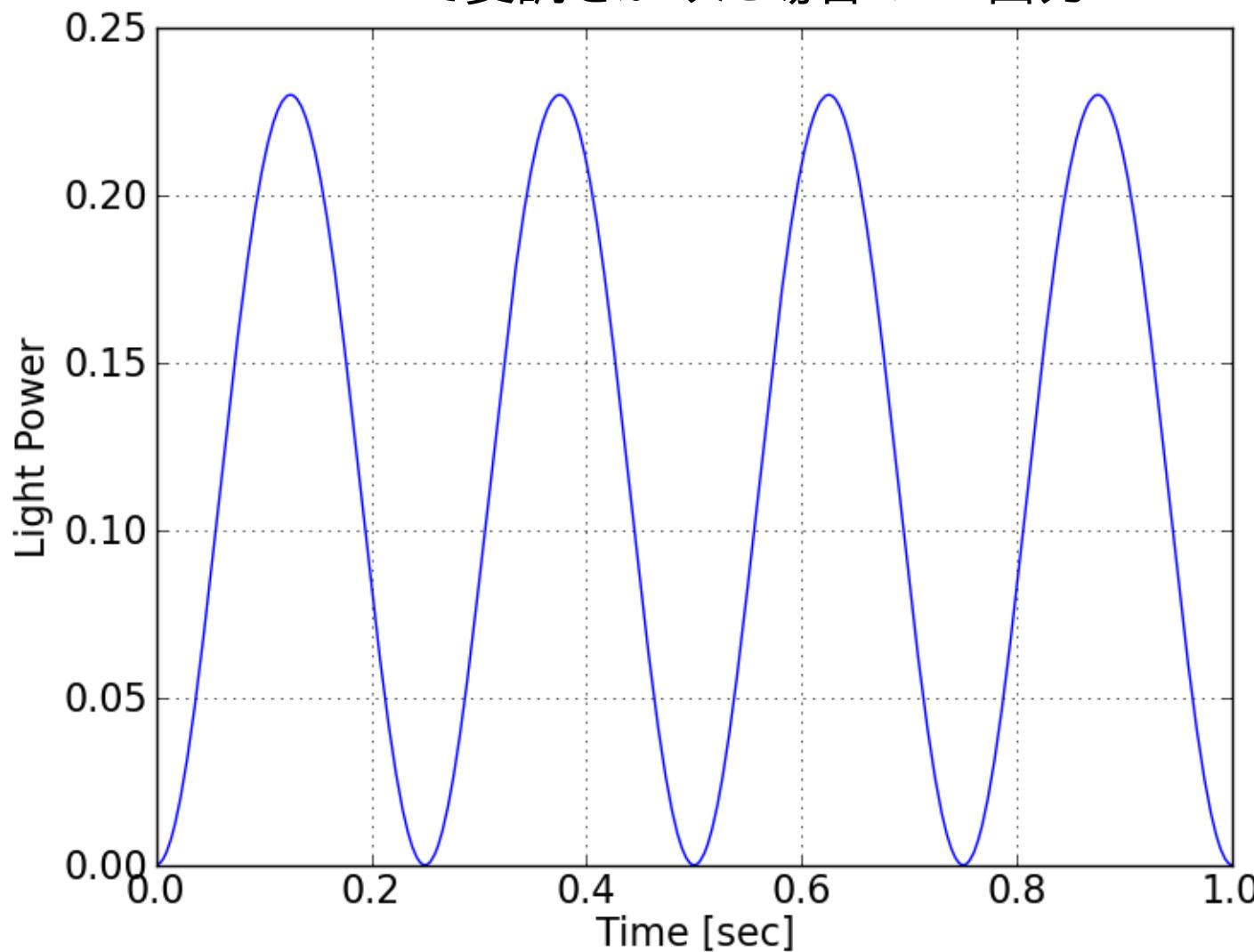
### PDの入射パワー



鏡を振って変調を加える

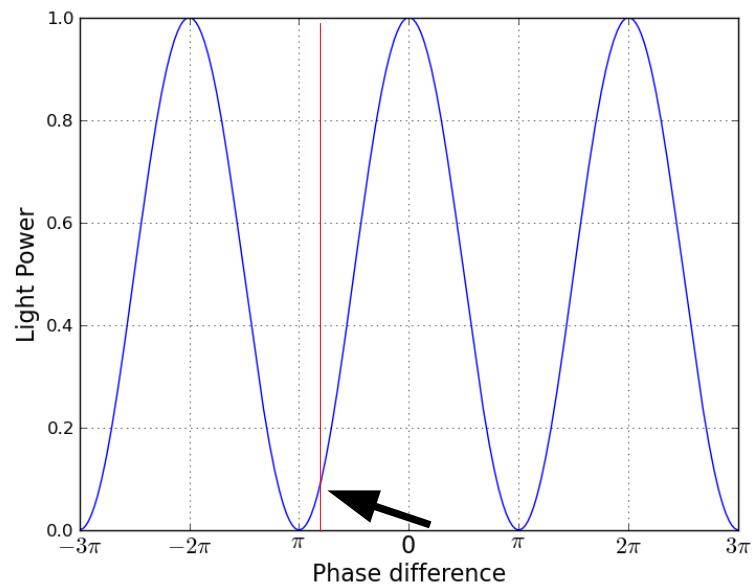
→ 変調周波数で復調して信号を得る

## 2Hzで変調をかけた場合のPD出力



中心が完全にダークの場合、4Hzの信号が出てくる  
2Hzで復調しても出力はゼロ

## 動作点がダークから少しずれた場合

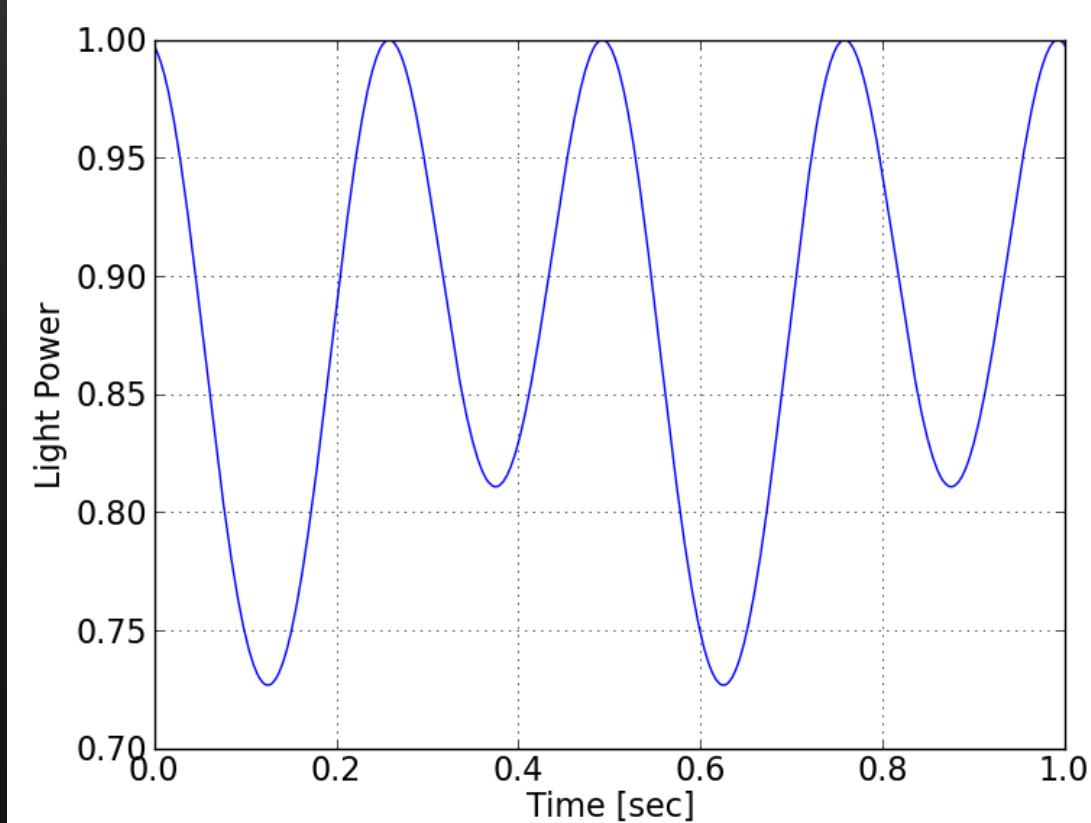


$$P(t) = A \cos(\omega t) + B \cos(\gamma \omega t) + C$$

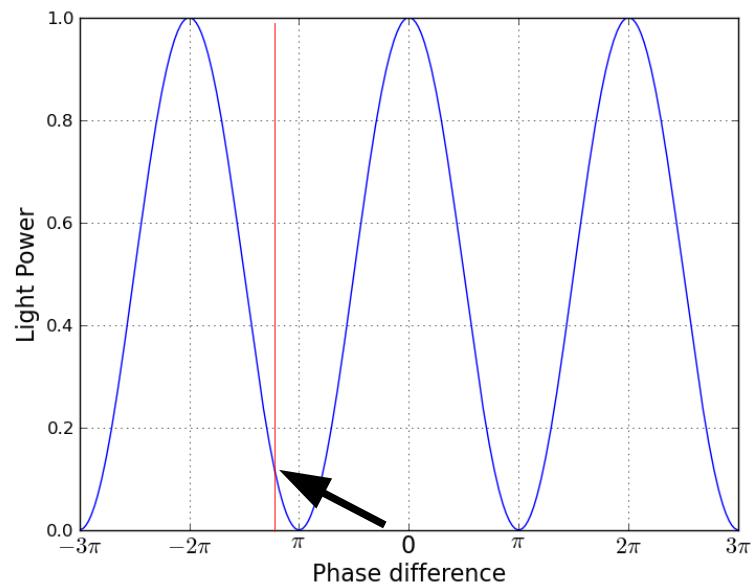
2Hzの成分が混ざる

復調信号

$$d(t) = \langle P(t) \times \cos(\omega t) \rangle \sim A / \gamma$$



## 動作点がダークから少しずれた場合



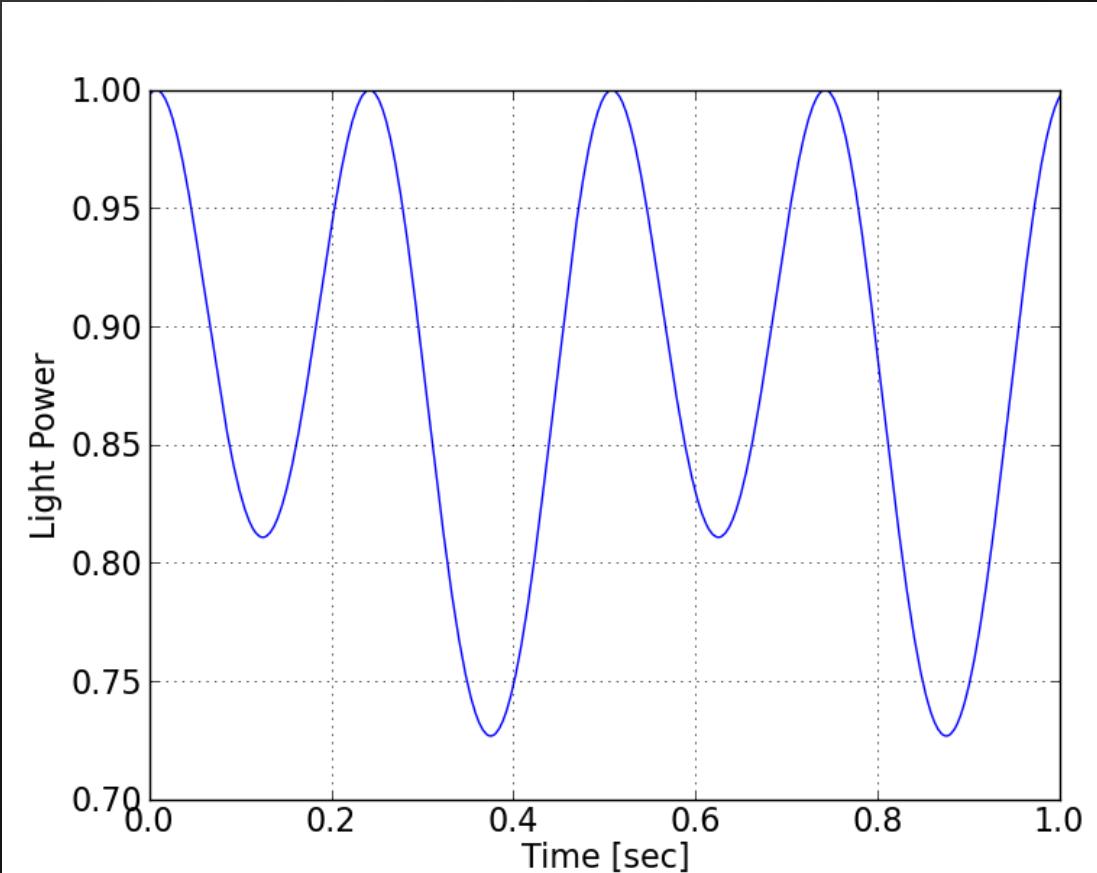
$$P(t) = -A \cos(\omega t) + B \cos(2\omega t) + C$$

逆位相になる

$$d(t) \sim -A/2$$

復調信号の符号は、動作点が  
ダークからどちらにずれているか  
に依る

→ 線形な信号が得られる



# 位相変調

機械的な変調は使いたくないので、レーザーに  
変調をかける

元々のレーザー電場(Carrier)  $E = E_0 e^{i\Omega t}$

位相変調をかける:  $E = E_0 e^{i(\Omega t + m \cos \omega t)}$

$$= E_0 e^{i\Omega t} \sum_{n=-\infty}^{n=\infty} J_n(m) i^n e^{in\omega t}$$



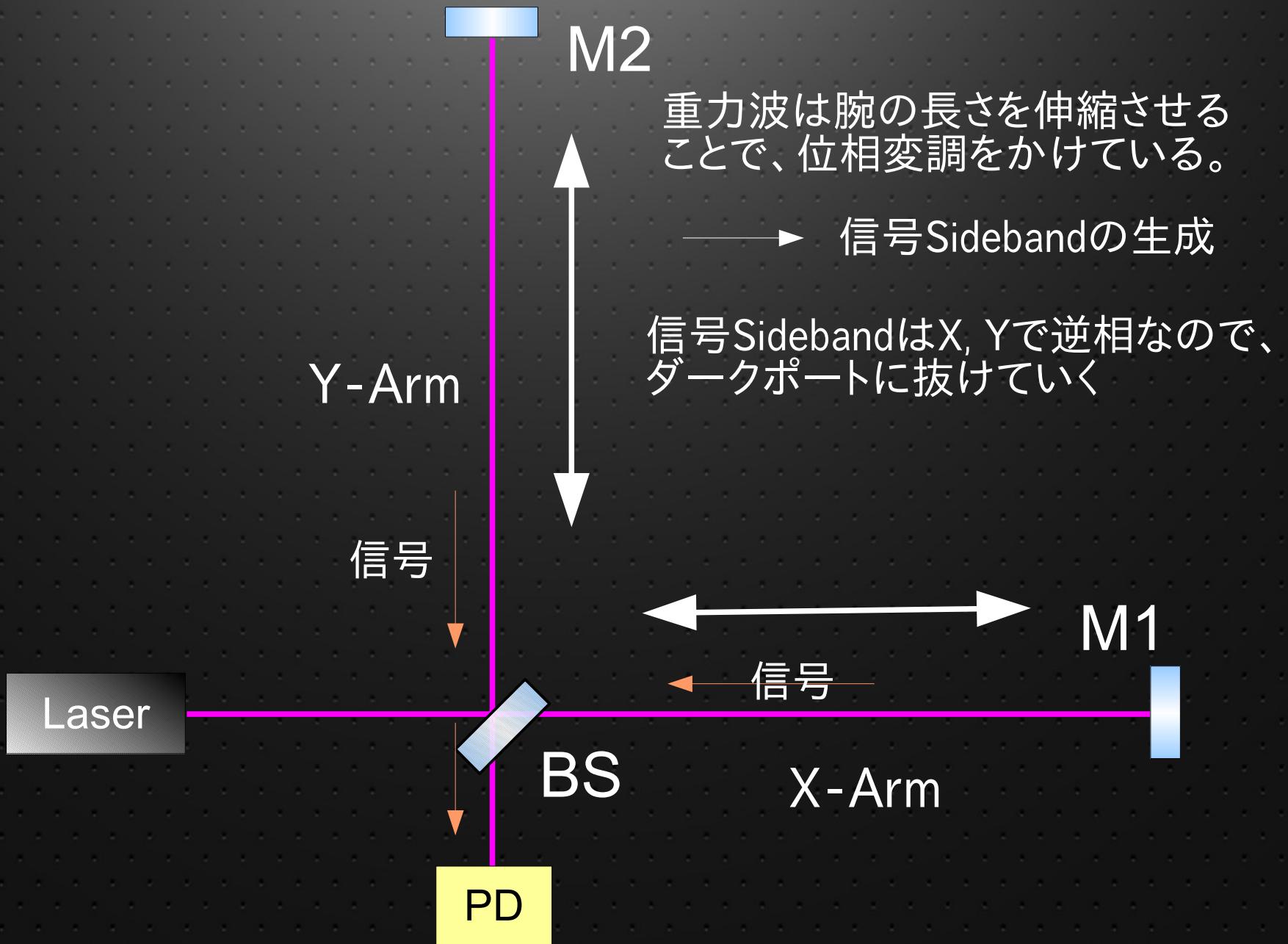
Sidebandの和

振幅変調をかける:  $E = E_0 (1 + m \cos \omega t) e^{i\Omega t}$

$$= E_0 \left\{ e^{i\Omega t} + \frac{m}{2} (e^{i(\Omega+\omega)t} + e^{i(\Omega-\omega)t}) \right\}$$

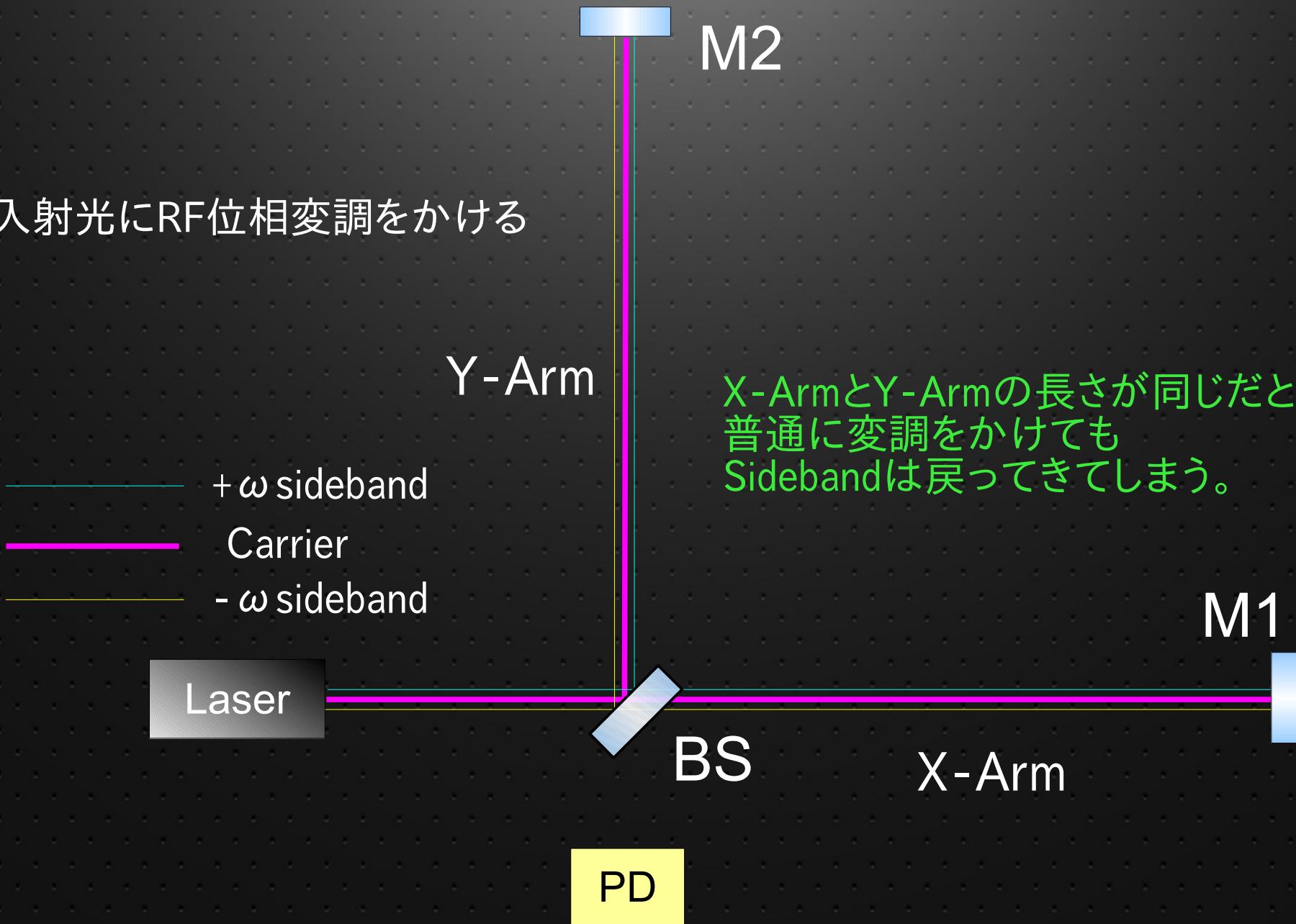
周波数  $\omega$  で変調をかけると  $\pm \omega$  に Sideband が生成される  
(その他高次のSBも)

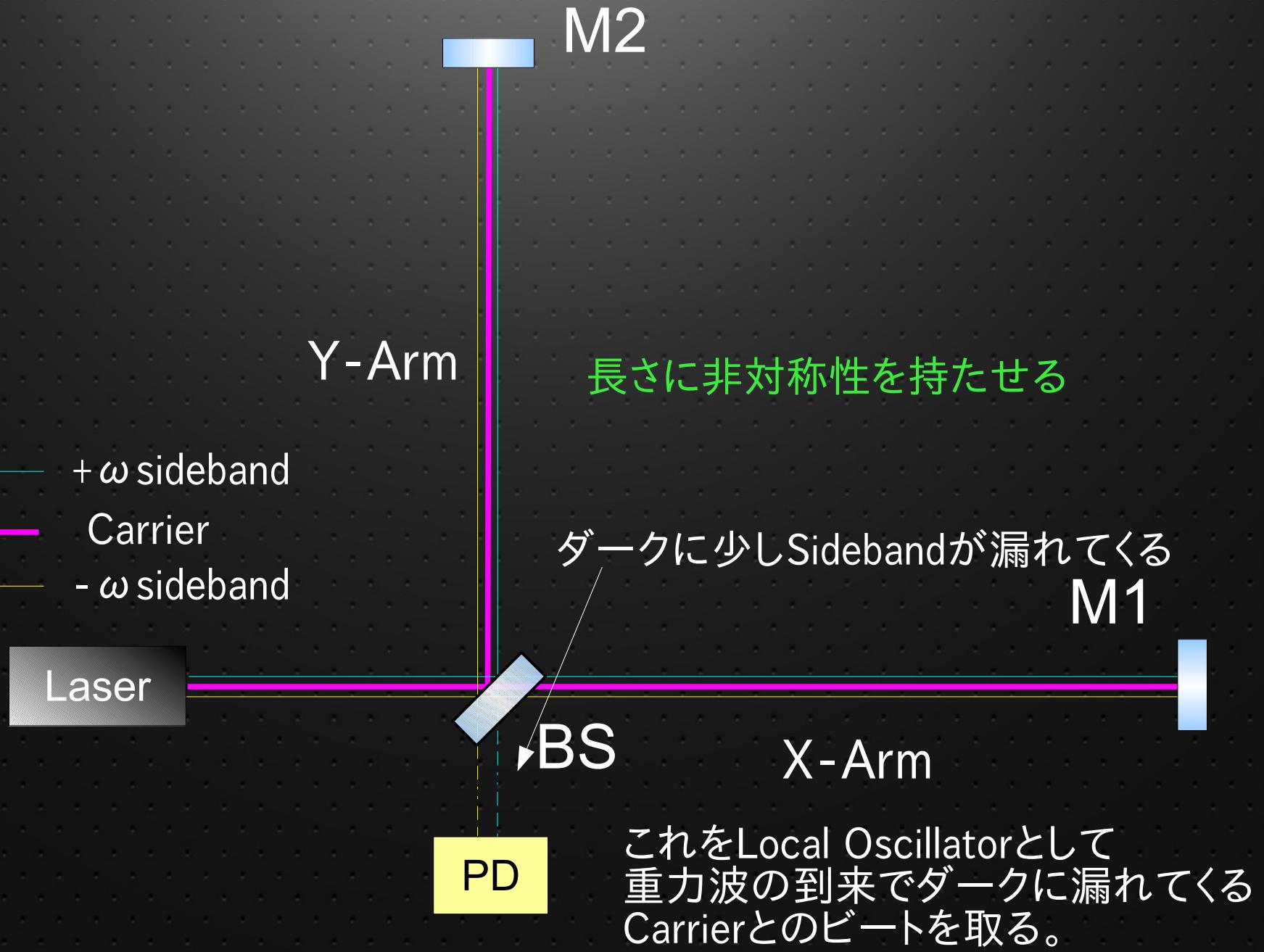
# 重力波による信号Sidebandの生成



# RF位相変調による信号取得

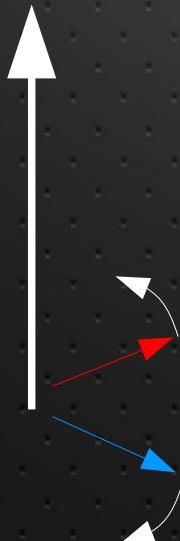
入射光にRF位相変調をかける





## Phasor Diagram

$$E(t) = \underbrace{E_0(J_0(m)e^{i\Omega t})}_{\text{Carrier}} + \underbrace{i J_1(m)e^{i(\Omega+\omega)t}}_{\text{+Sideband}} - \underbrace{i J_{-1}(m)e^{i(\Omega-\omega)t}}_{\text{-Sideband}}$$



Carrier周波数で回転する座標系から見た電場を複素平面上に表示する

Carrierは静止  
+Sidebandは正方向に回転  
-Sidebandは負方向に回転

全電場  $E(t)$  はそのベクトル和

我々(PD)は  $E(t)$  の絶対値 $^2$ しか知ることができない

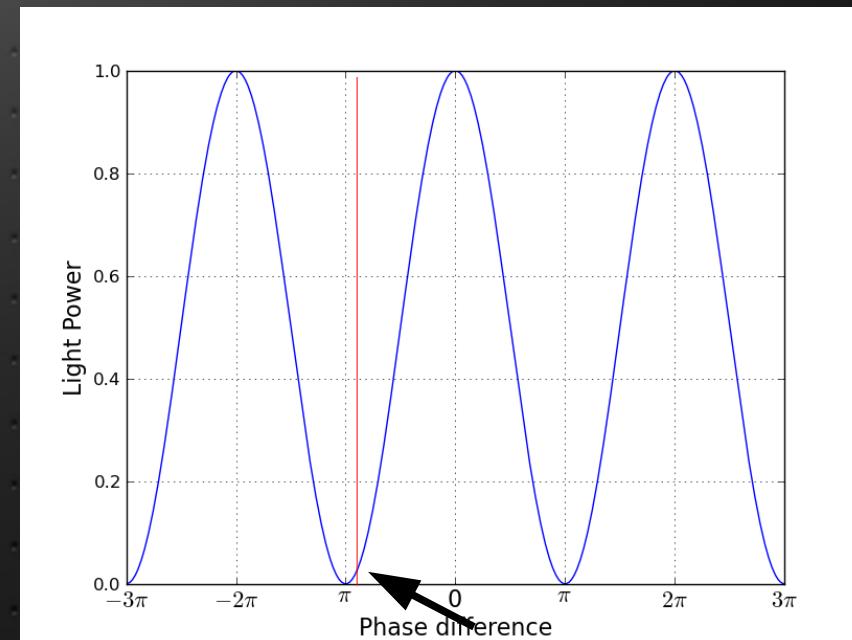
# DC Readout

## RF変調法

- レーザー強度雑音が散射雑音レベルに落ちる、高周波を使える
- 非定常散射雑音
- 変調器の雑音

## DC Readout

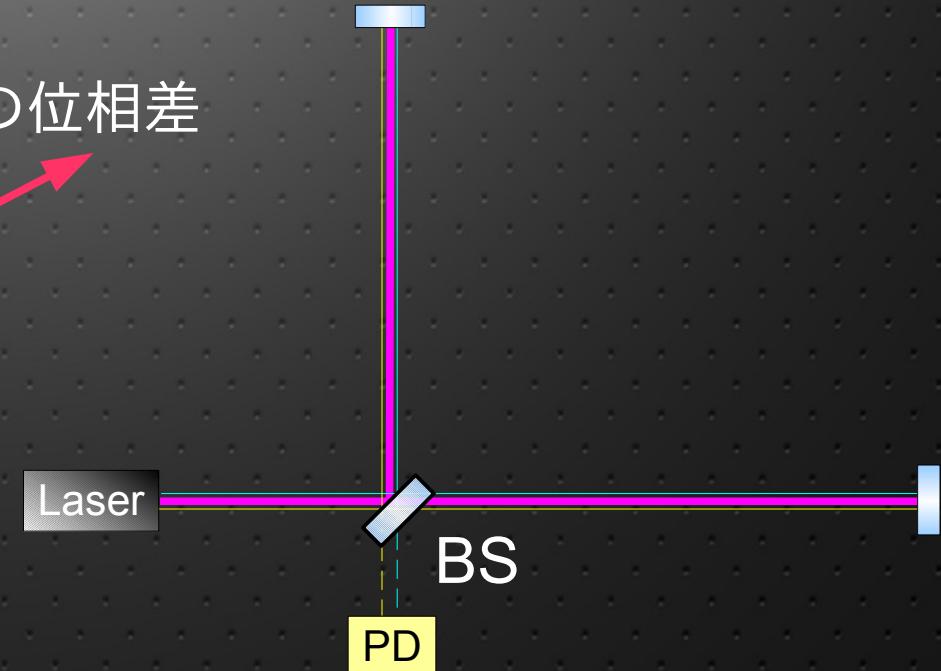
- 動作点を微小にダークからずらす
- ダークに漏れてくるCarrierを Local Oscillatorとして、重力波による 信号Sidebandとビートを取る
- 非定常散射雑音や変調器の雑音が無い
- DC付近の強度雑音が効いてくる



# 干渉計構成の進化

重力波信号: 二つの腕から戻ってくる光の位相差

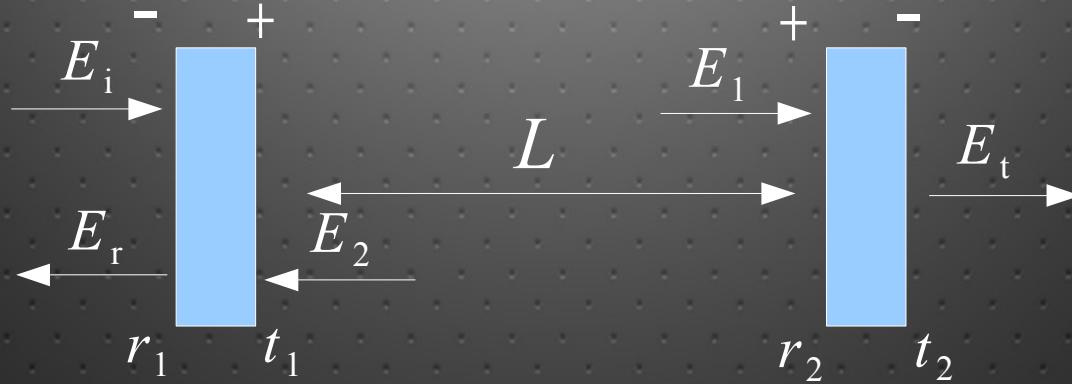
これをどう増幅するか?



腕を長くする: 建設コスト、地球の曲率 etc

何度も折り返す: Fabry-Perot Cavity

# Fabry-Perot Cavity



$$E_1 = (t_1 E_i + r_1 E_2) \exp\left(\frac{-i \Omega L}{c}\right)$$

$$E_r = (t_1 E_2 - r_1 E_i)$$

$$E_2 = r_2 E_1 \exp\left(\frac{-i \Omega L}{c}\right)$$

$$E_t = t_2 E_1$$

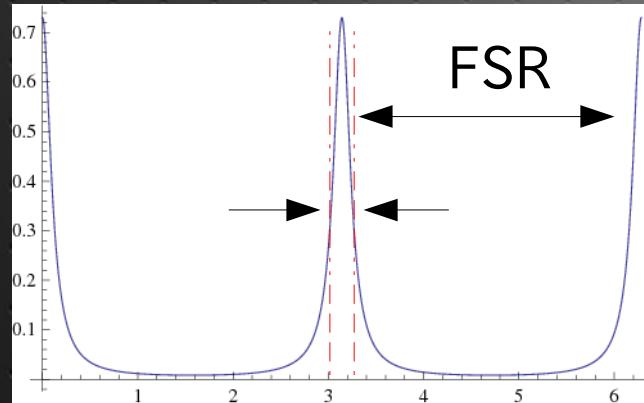
反射:  $E_r = \left( -r_1 + \frac{t_1 t_2 r_2}{e^{2i\phi} - r_1 r_2} \right) E_i$

透過:  $E_t = \frac{t_1 t_2 r_2 e^{i\phi}}{e^{2i\phi} - r_1 r_2} E_i$

$\phi = \frac{\Omega L}{c}$ : 片道位相変化

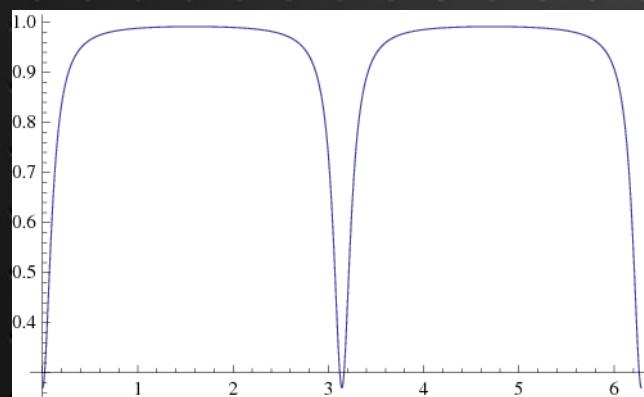
往復の光路長が波長の整数倍  $\rightarrow$  共振(光が共振機内に溜まる)

横軸:  $\Phi$  (片道位相変化)



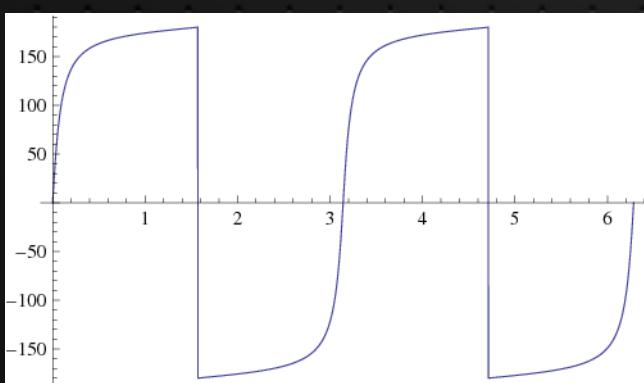
$\Phi = \pi$  でピーク(共振)

$$\frac{\text{FWHM}}{\text{FSR}} = Finesse$$



反射パワー 共振時最小

$r_1 = r_2$  の時共振で0(Critical Coupling)



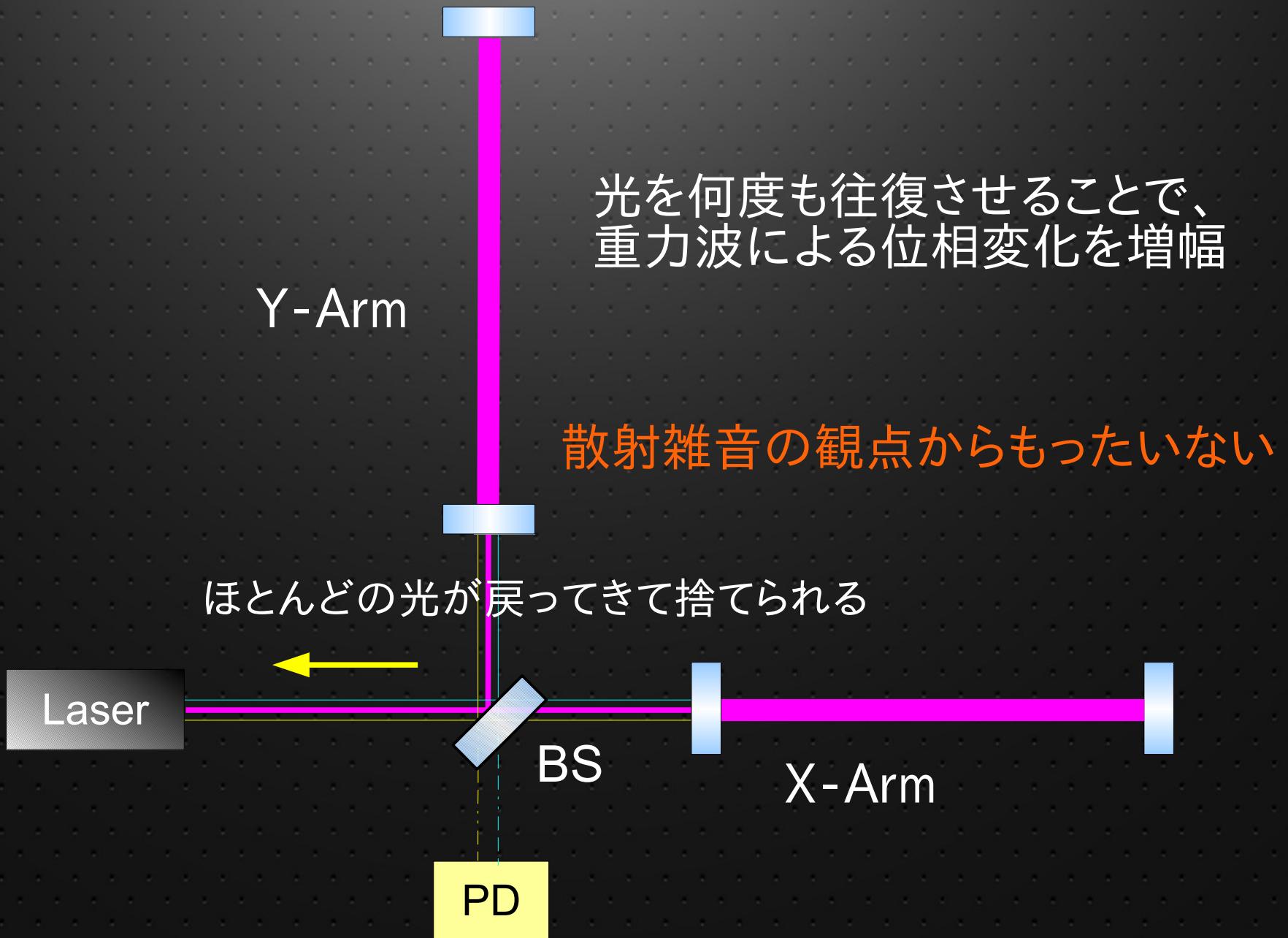
反射光位相

共振前後で大きく変化

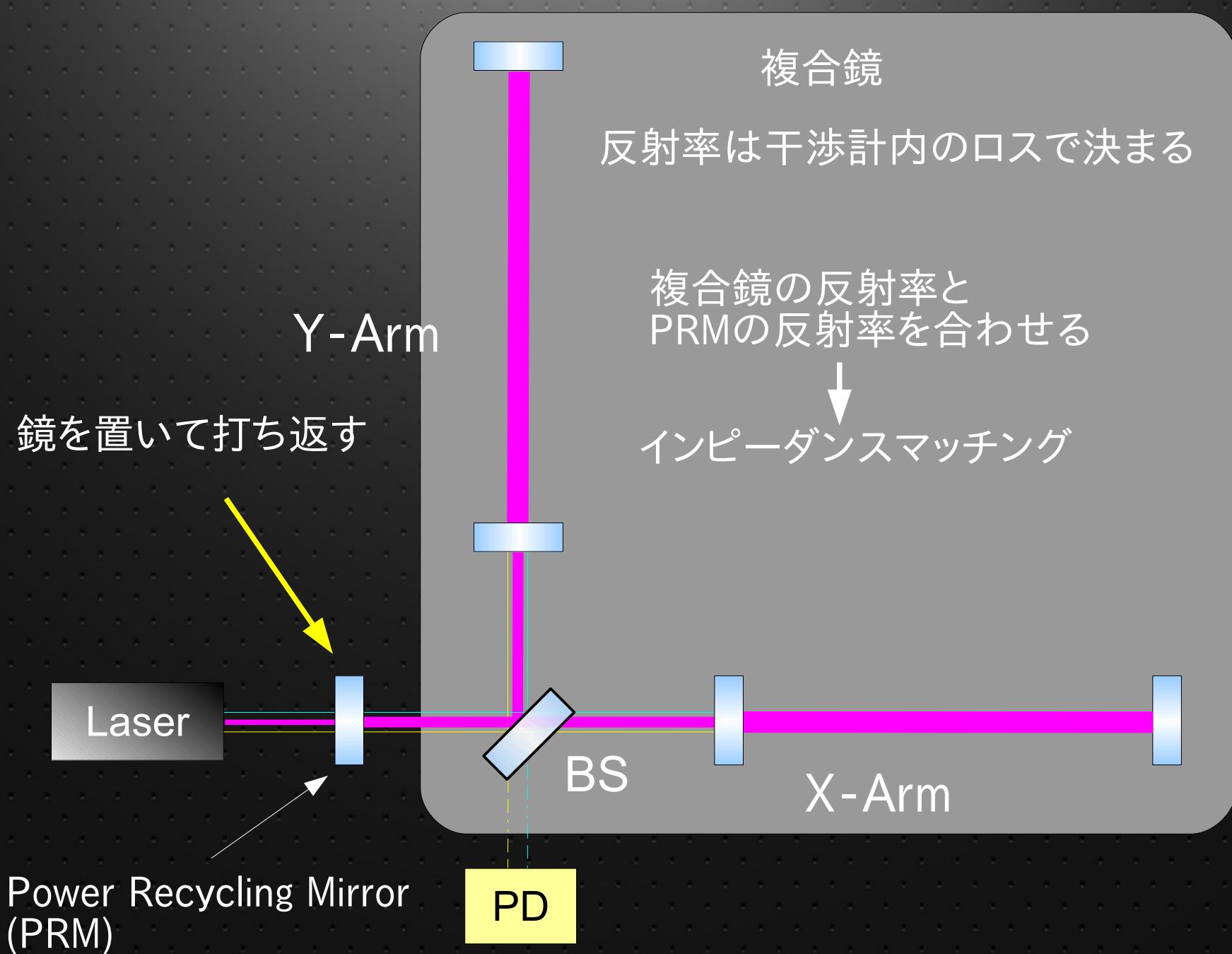
$r_1 < r_2$  の時、共振前後で反転  
(Over coupling)

$r_1 > r_2$  の時、反転起こらず  
(Under coupling)

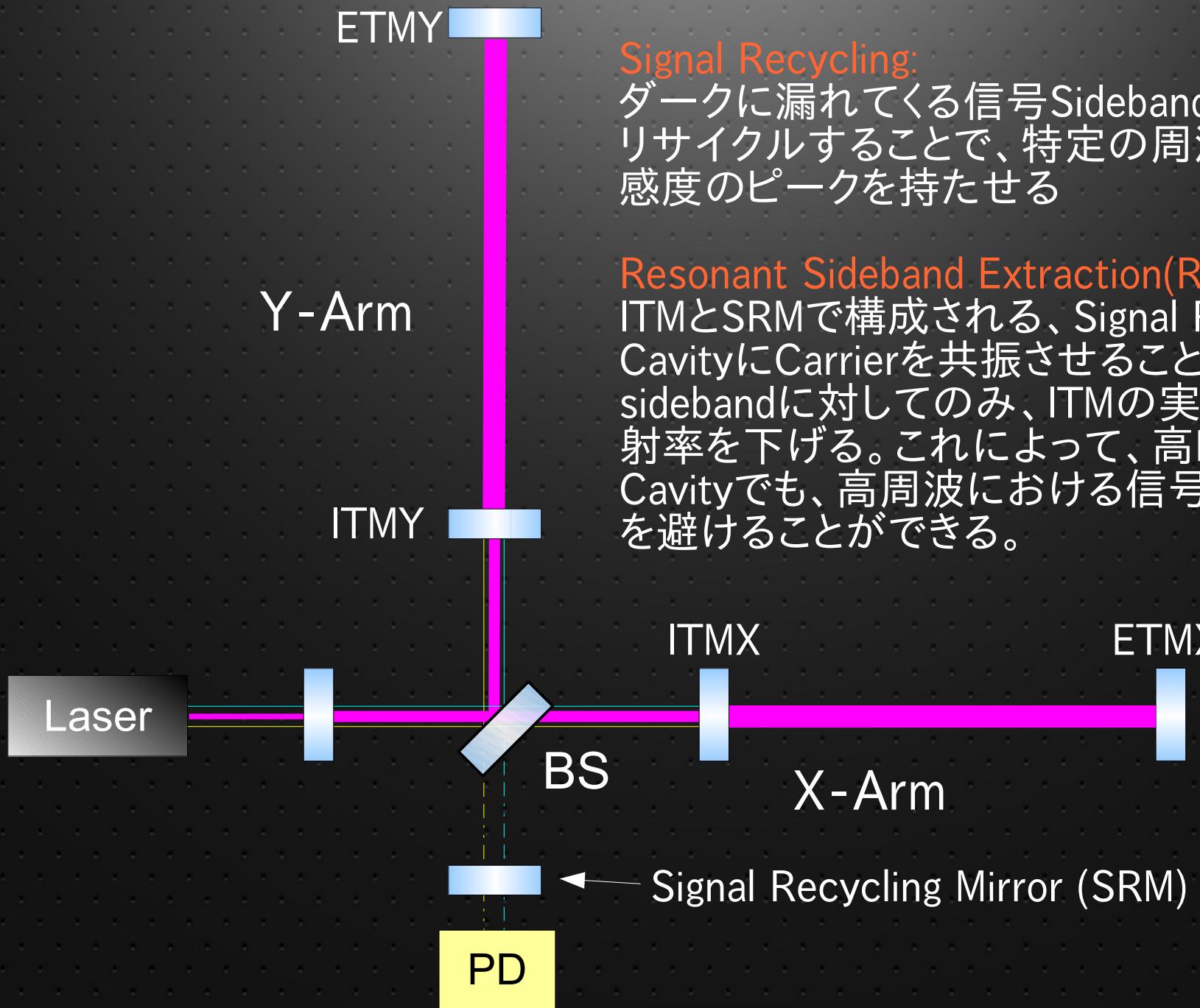
# Fabry-Perot Michelson干渉計



# Power Recycling



# Signal Recycling or Resonant Sideband Extraction



Signal Recycling:

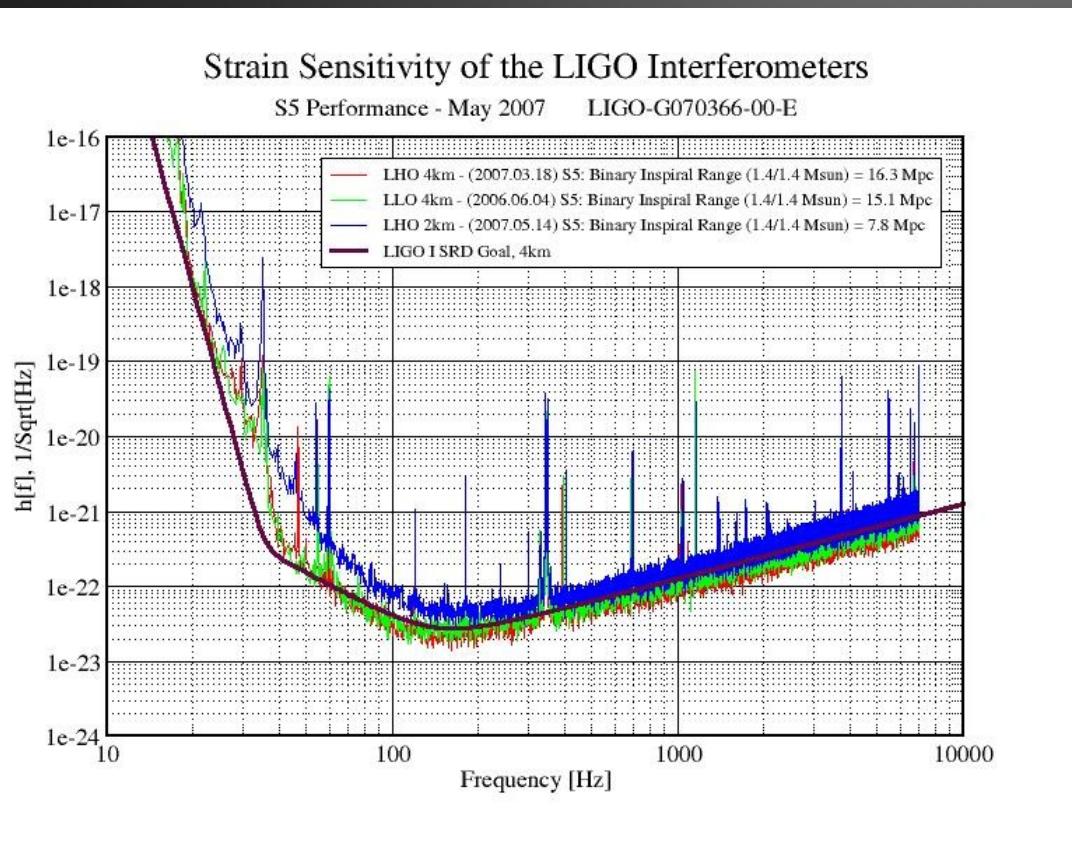
ダークに漏れてくる信号Sidebandを  
リサイクルすることで、特定の周波数に  
感度のピークを持たせる

Resonant Sideband Extraction(RSE):

ITMとSRMで構成される、Signal Recycling CavityにCarrierを共振させることで、信号 sidebandに対してのみ、ITMの実効的な反 射率を下げる。これによって、高Finesse腕 Cavityでも、高周波における信号キャンセル を避けることができる。

# 重力波検出器の感度について

## 感度曲線: 雑音のパワースペクトル



Inspiral Range (IR):

1.4 Solar Massの中性子星連星合体が  
どの距離まで検出可能か (例: 15Mpc)

定義がいくつあるが、  
SNR=8, 全天平均感度で計算する  
のが一般的

重力波検出器の感度は振幅で表すのが一般的

振幅  $\propto 1/(距離)$   $\longrightarrow$  検出可能距離は感度に比例

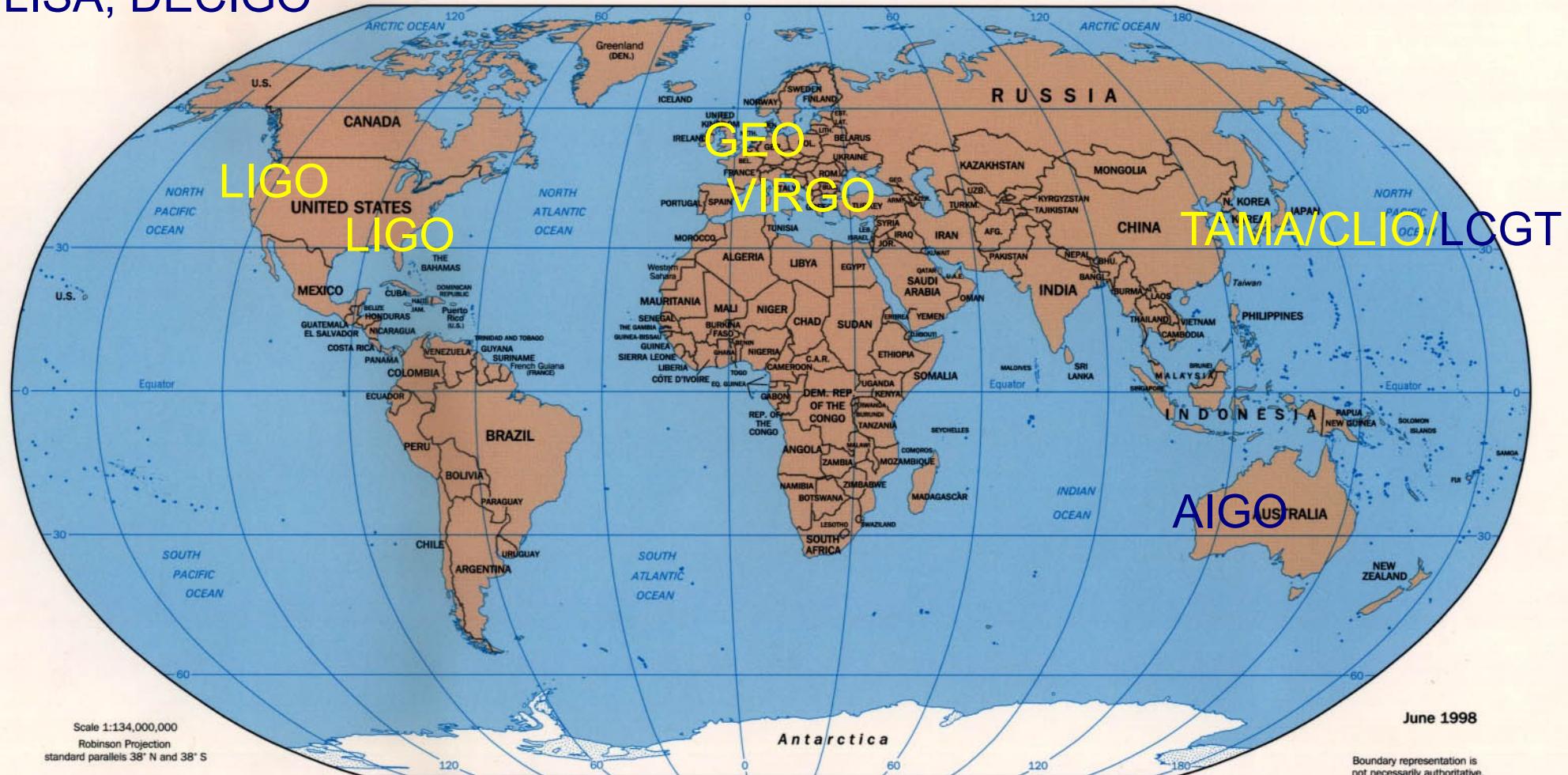
検出可能体積は感度の3乗に比例

感度10倍  $\longrightarrow$  検出可能イベント数  
は1000倍

# 大型干渉計型重力波検出器の歴史、現状、将来計画

# 干渉計型重力波検出器の世界ネットワーク

LISA, DECIGO



Operating detectors: Yellow, Planned detectors: Blue

# 第一世代干涉計

# TAMA300



- 世界初の大型(中型?)レーザー干渉計型重力波検出器
- 300m Recycled Fabry-Perot Michelson interferometer
- 国立天文台三鷹キャンパス内に設置
- 他の検出器に先駆けて1000時間連続観測達成等、一時期は世界をリードしていた



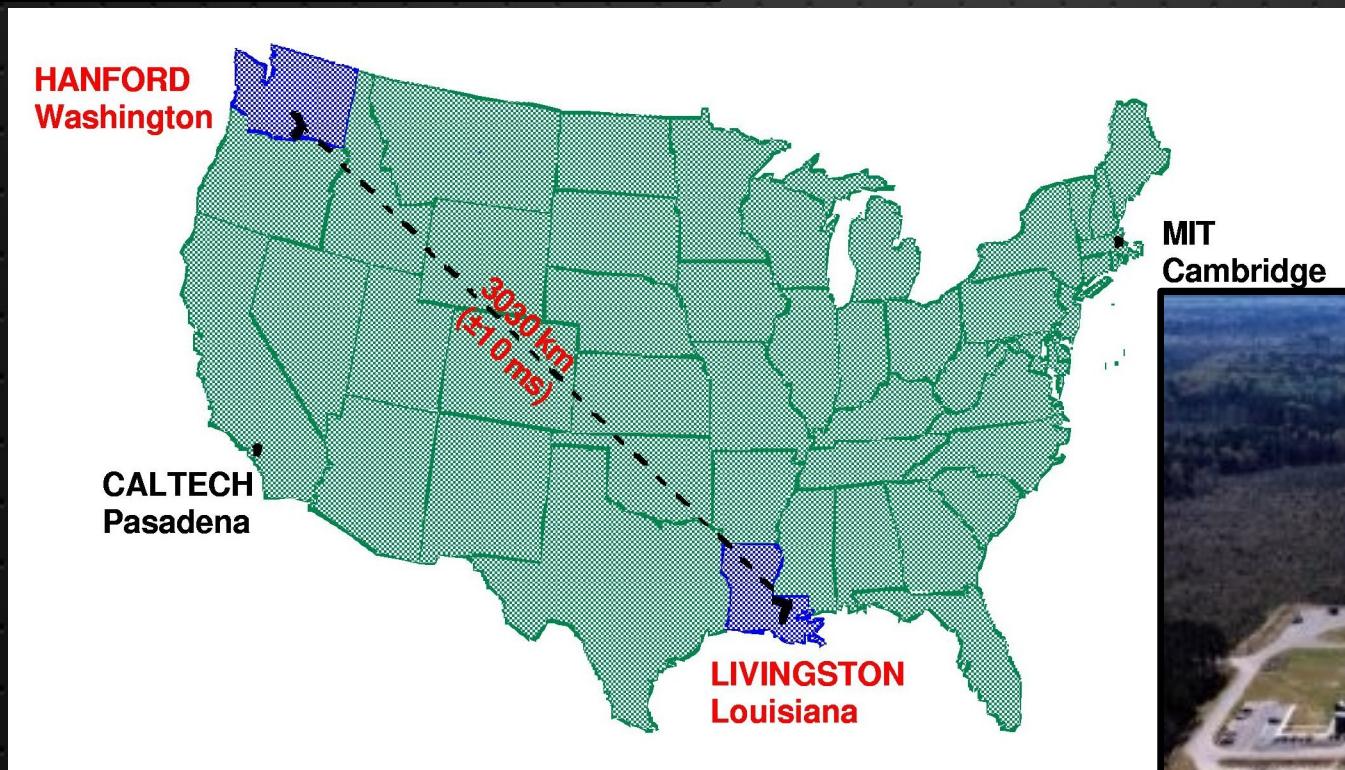


# LIGO

(Laser Interferometer Gravitational-wave Observatory)



Hanford, Washington  
4km and 2km interferometer  
in the same vacuum system



Livingston, Louisiana  
4km interferometer

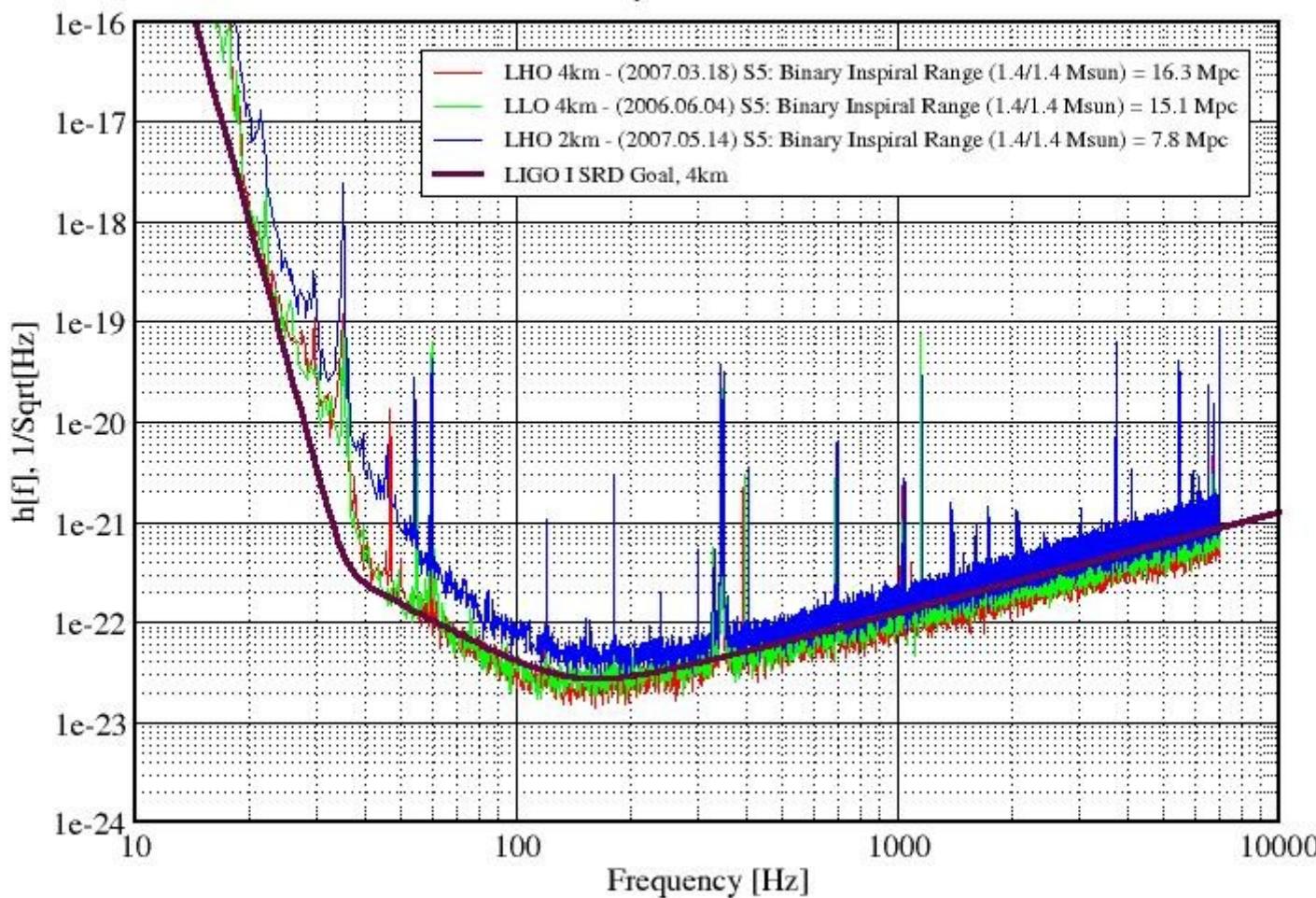


現在世界最高感度を保持

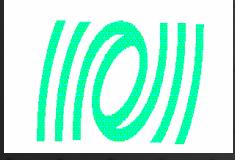
# Initial LIGOの感度 (S5)

## Strain Sensitivity of the LIGO Interferometers

S5 Performance - May 2007    LIGO-G070366-00-E



Inspiral Range: 約15Mpc



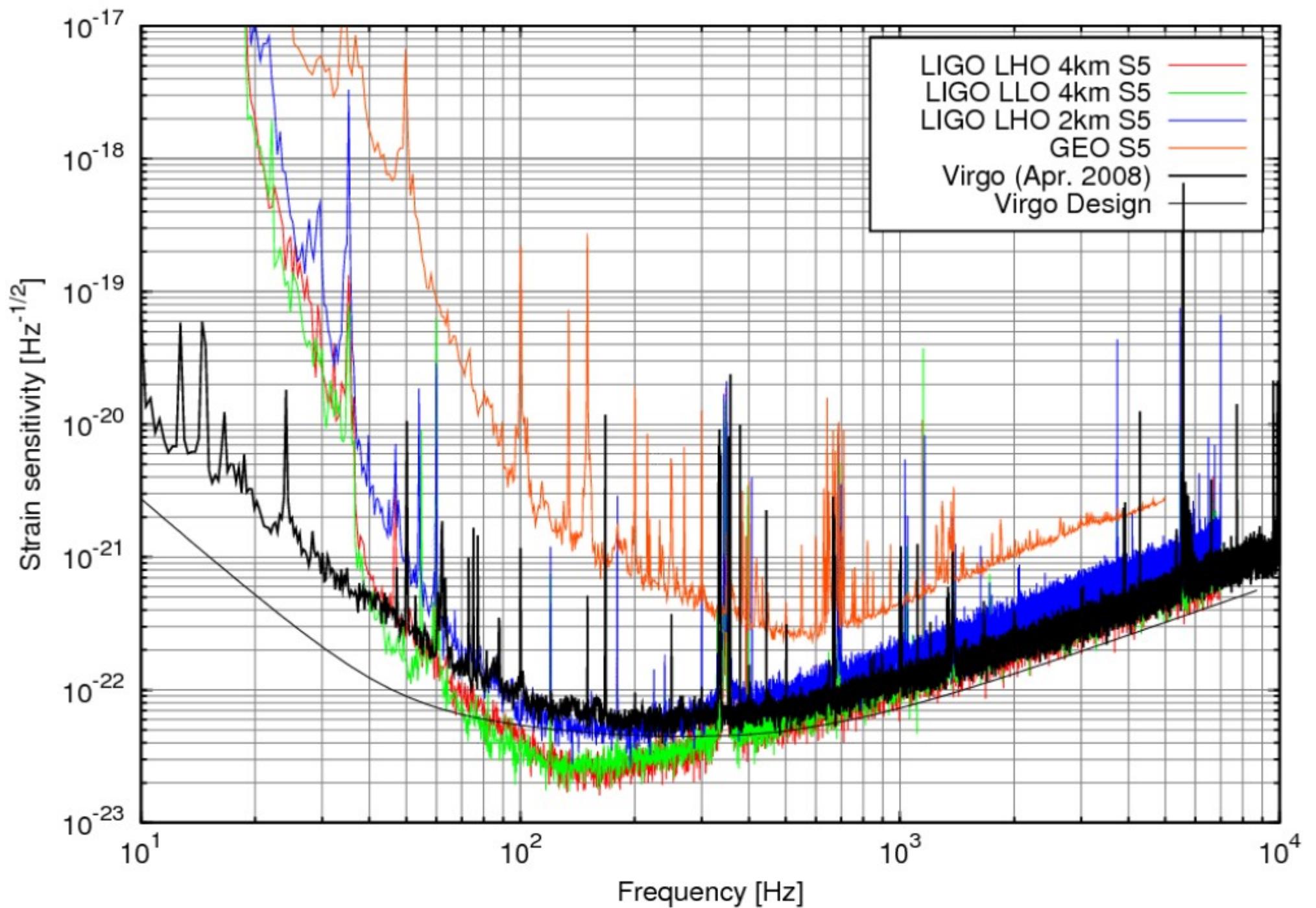
# Virgo

French-Italian Collaboration  
3km Recycled Fabry-Perot Michelson interferometer  
Located near Pisa, Italy



LIGOの感度に迫りつつある

# Virgoの感度



# GEO600



British-German Collaboration

600m Folded Michelson Interferometer  
with a Signal Recycling Mirror

Located near Hannover, Germany

Leibniz  
Universität Hannover

UNIVERSITY OF  
BIRMINGHAM



Universitat de les  
Illes Balears

CARDIFF  
UNIVERSITY

# 次世代干渉計

- 第一世代のkmクラス干渉計: IR=10Mpc程度  
• NS-NS Binaryの年間検出可能イベント数 < 0.1個
- 次世代干渉計: IR = 200Mpc程度  
• NS-NS Binaryのイベント数期待値は年間数個以上

# Enhanced LIGO, Advanced LIGO

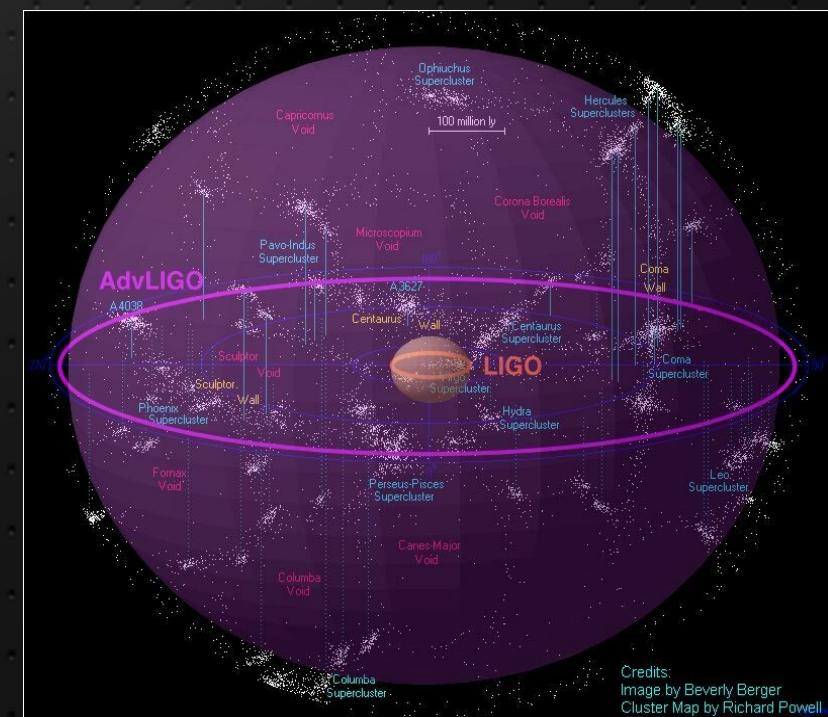
- Initial LIGOの感度は重力波を確実に検出するのには不十分
- さらなる感度向上が必要

## Enhanced LIGO

- Initial LIGOの感度を2倍向上させる(イベントレート8倍)
- Advanced LIGOの技術を先取り導入
- 現在、一年間の観測運転中(S6)

## Advanced LIGO

- Initial LIGOの感度を10倍向上させる(イベントレート1000倍)
- 低周波防振、大きな鏡、ハイパワーレーザー、RSE干渉計 etc
- 2014年第4四半期から観測運転予定(S7)
- ただし、S7の時点ではまだ目標感度に達していない可能性大



## Virgo+, Advanced Virgo

### Virgo+

- Virgoの感度を2倍向上させる
- LIGOのEnhanced LIGOに相当
- Fused Silica Suspensionの導入, ハイパワーレーザー

### Advanced Virgo

- Virgoの感度を10倍向上させる
- Advanced LIGOと同時期に運転開始予定
- 使われる技術はAdvLIGOと類似
- ただし、Virgoには既に低周波防振システムが組み込んである

# LCGT

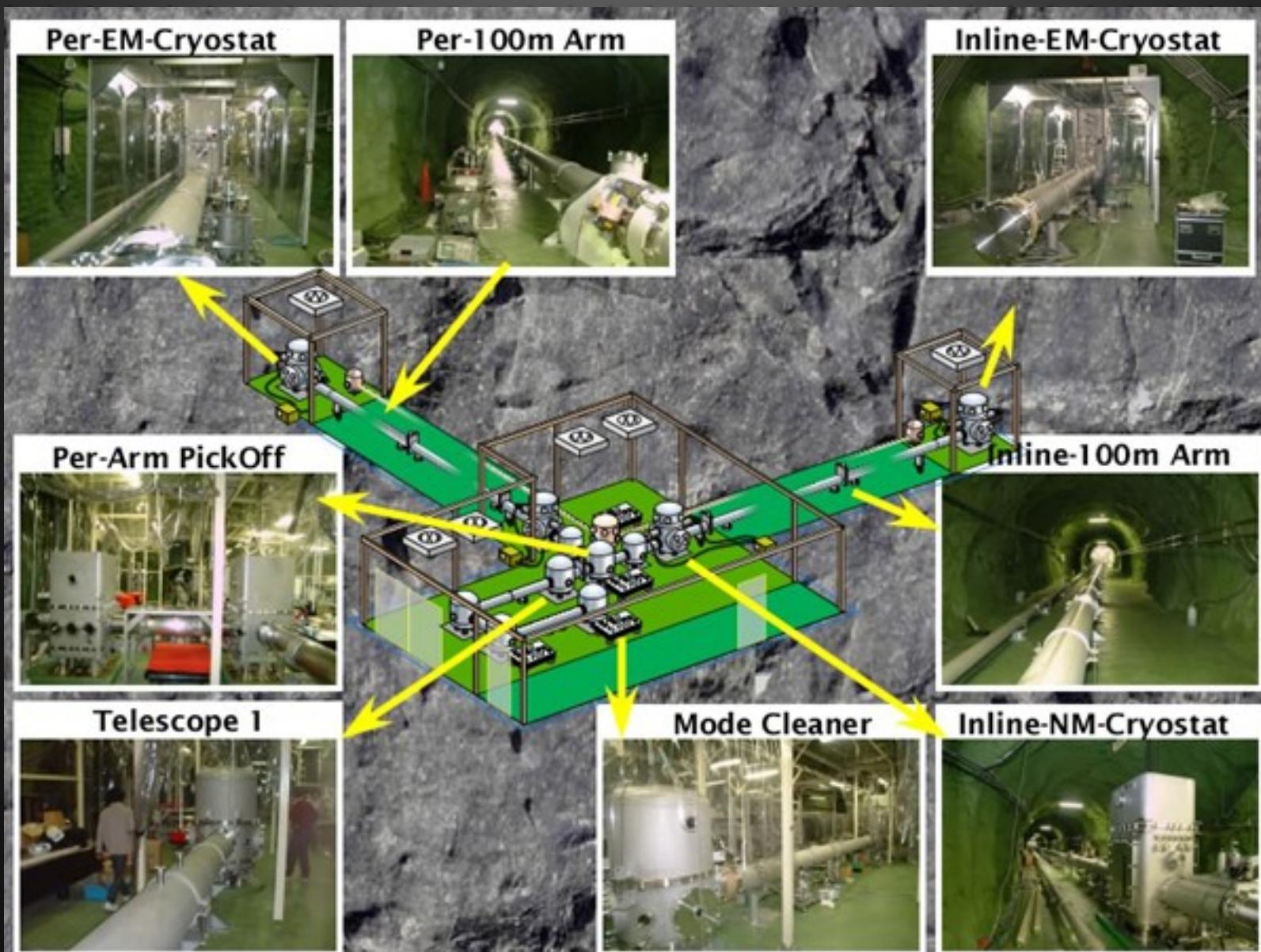
(Large-scale Cryogenic Gravitational wave Telescope)

- Japanese next-generation interferometer project
- Cryogenic mirrors for thermal noise reduction
- 3km arm length
- Underground location (smaller seismic activity)

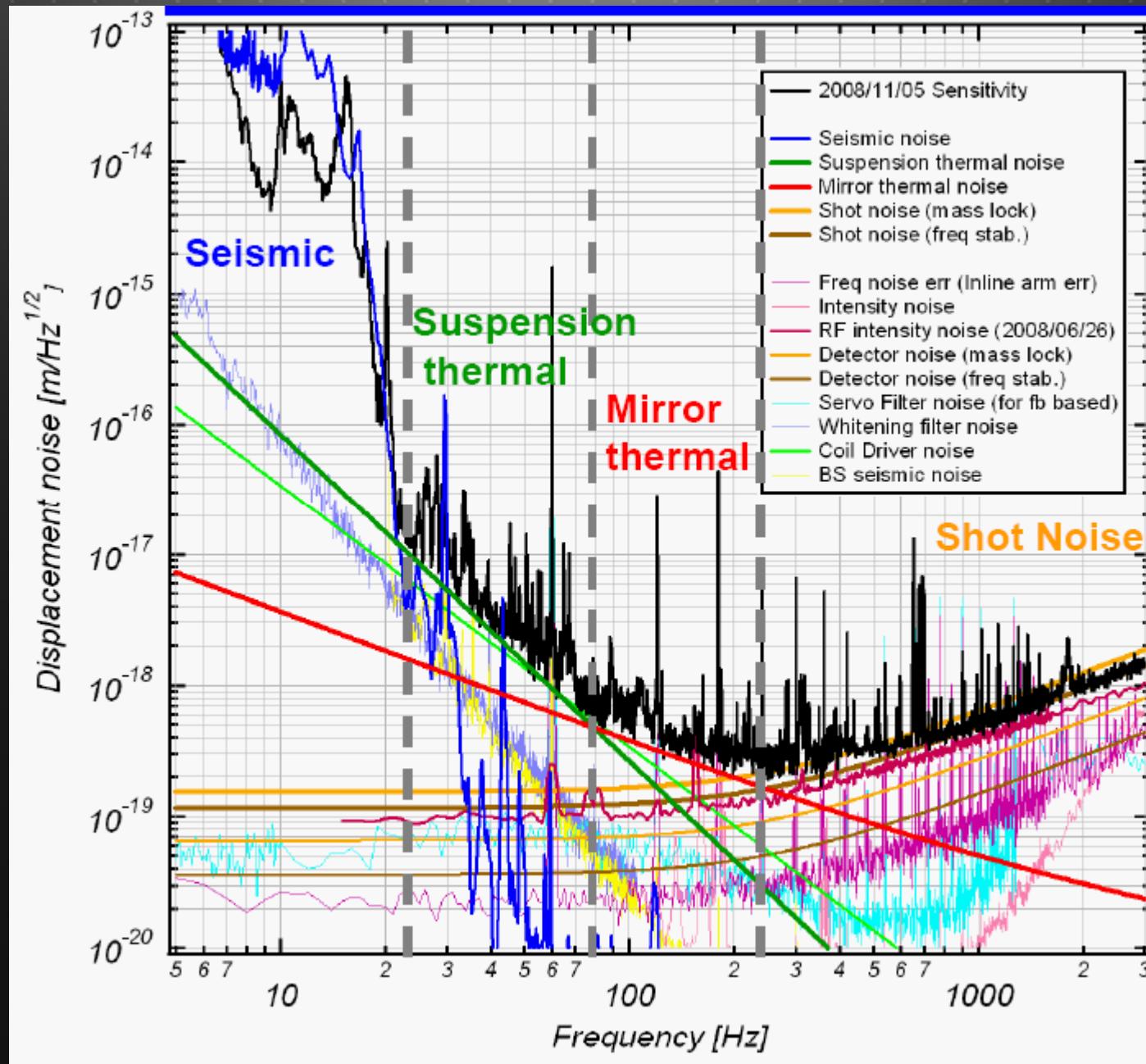


# CLIO

- Cryogenic prototype interferometer (100m)
- Located underground in Kamioka mine (near SK)
- Comparable sensitivity with LIGO around 20Hz



CLIOの感度は常温の熱雑音にほぼ達した



現在冷却実験中

# 干渉計の雑音とそれを克服する技術

## 次世代干渉計に用いられる技術

- ハイパワーレーザー
- 大きな鏡, Monolithic Mirror Suspension
- 低周波防振装置
- RSE干渉計
- DC Readout
- 低温(LCGT)

# 量子雑音

干渉計の感度は最終的に光の量子雑音によって決まる

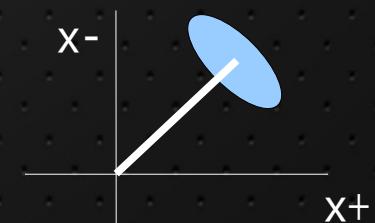
散射雑音: 光子数の揺らぎ  $\propto 1/(\text{光パワー})^{1/2}$

輻射圧雑音: 光子数の揺らぎが鏡を揺らす効果  $\propto (\text{光パワー})^{1/2}$

一方が下がれば一方が上がる  $\longrightarrow$  標準量子限界  $h_{\text{SQL}} = \frac{1}{L\omega} \sqrt{\frac{\hbar}{m}}$   
( $2.8 \times 10^{-24}$  @100Hz)

## 標準量子限界の克服方法

- スクイーズド光の利用
  - ダークポートから入射する真空場を、コヒーレント状態からスクイーズド状態に変換する
- Ponderomotive Squeezing
  - RSE干渉計のSignal Extraction CavityをCarrierからdetuneする。
  - 散射雑音と輻射圧雑音が相関を持つことで、出射光がSqueezeされる



# Thermal Noise

Thermal vibration of the molecules of mirror / suspension material

## Fluctuation Dissipation Theorem

Mechanical loss     $\leftrightarrow$  Connection to the heat bath     $\rightarrow$  Thermal fluctuation

High mechanical quality mirror substrate / coating materials

Low mechanical loss suspension fibers  
Fused silica fibers with silica bonding

Fused silica mirror

## Other challenges for mirrors

Large mirror (40kg):

- large beam size (average out thermal fluctuations)
- Small radiation pressure noise

Precision manufacturing/metrology:

- Large radius of curvature
- Smooth polishing (<0.1nm RMS micro roughness)

Optical Absorption:

- Optical loss < 0.5 ppm/cm
- Thermal lensing compensation system



# 地面振動

定常的な地面振動:  $10^{-12} \text{ m}/\text{rtHz}$ @100Hz

8桁の差

次世代干渉計の感度:  $10^{-20} \text{ m}/\text{rtHz}$ @100Hz

- 地下の静寂な地面振動環境
- 高度な防振装置

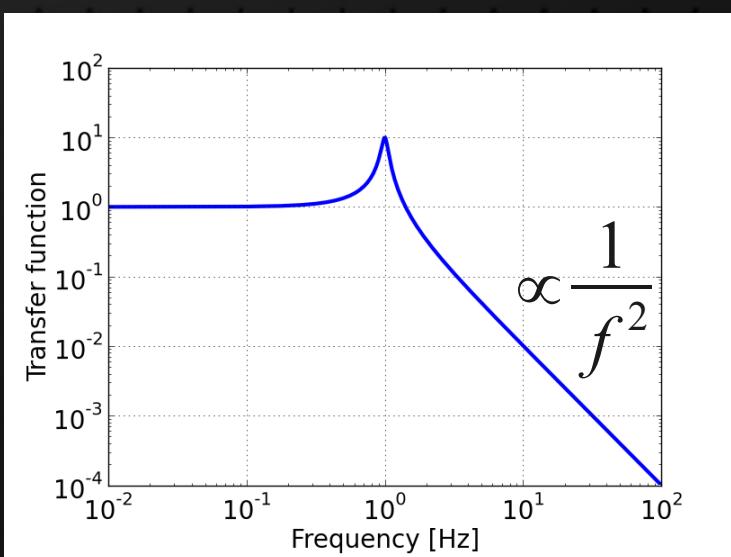
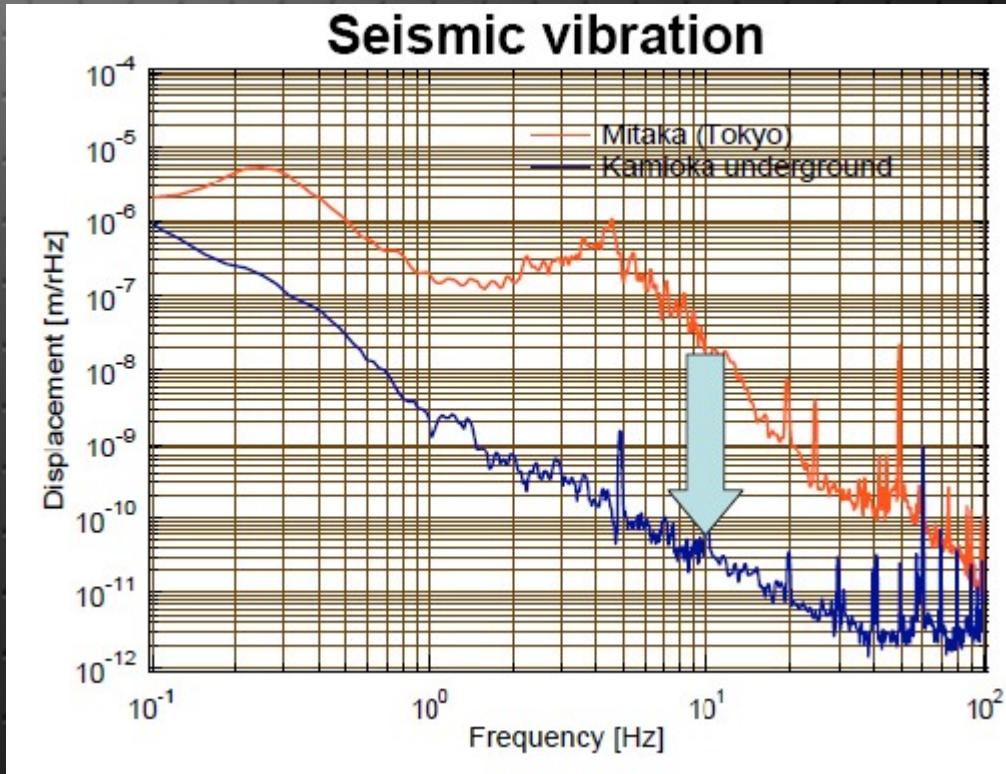
## 受動防振の原理

$X$

振り子

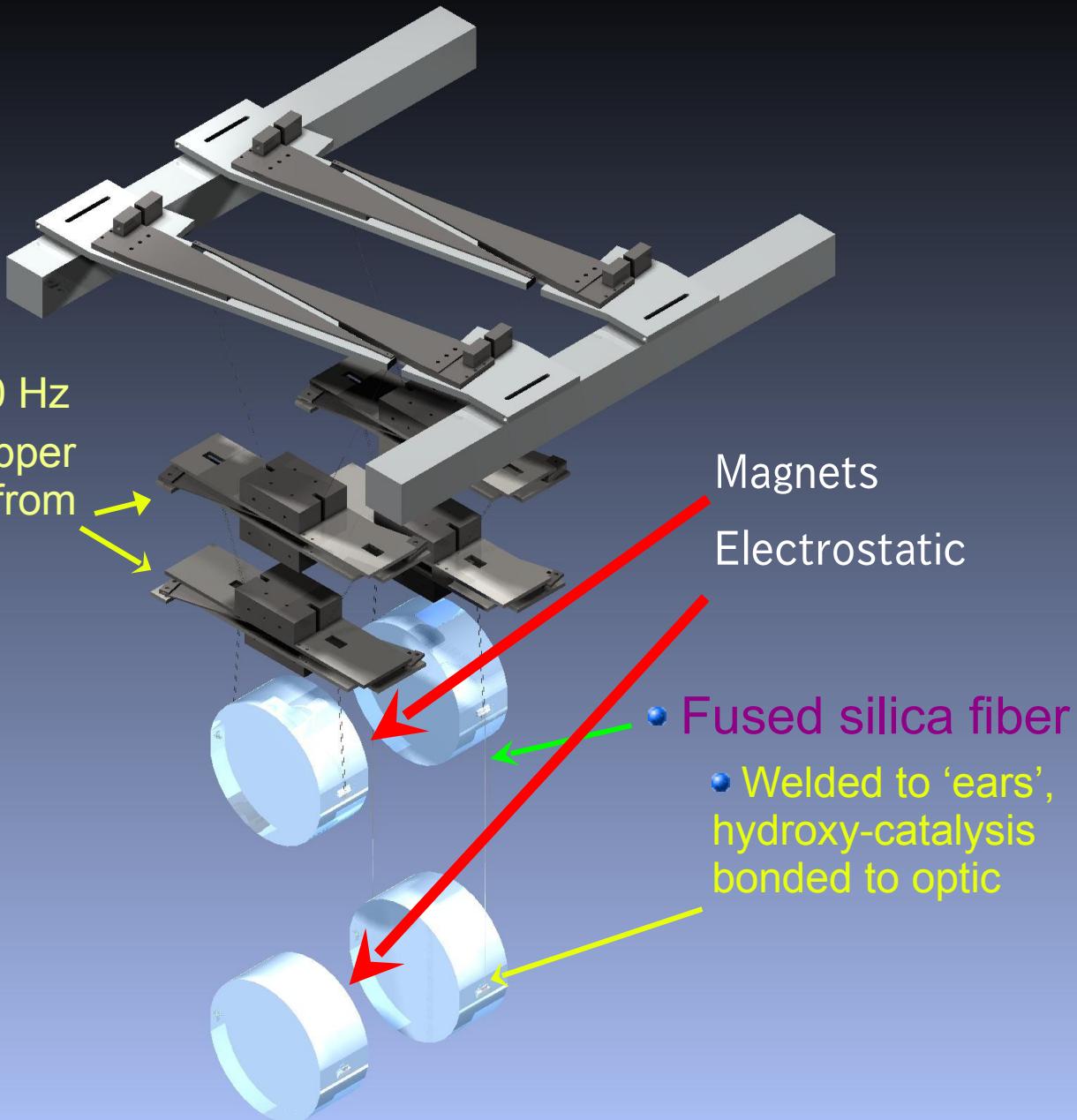
伝達関数

$$\frac{x(\omega)}{X(\omega)}$$



# Passive Vibration Isolation Chain

- Quadruple pendulum:
  - »  $\sim 10^7$  attenuation @10 Hz
  - » Controls applied to upper layers; noise filtered from test masses
- Seismic isolation and suspension together:
  - »  $10^{-19}$  m/rtHz at 10 Hz

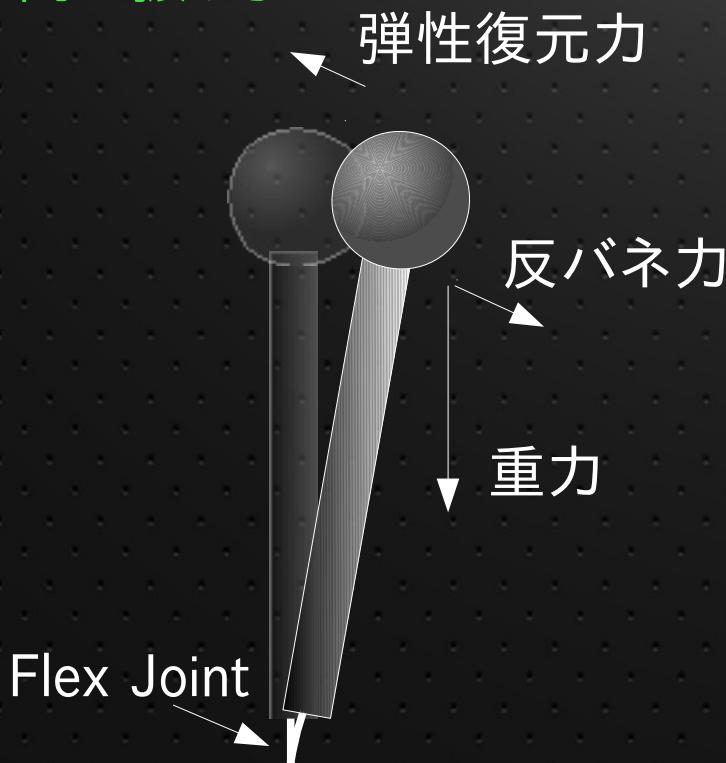


# 低周波防振

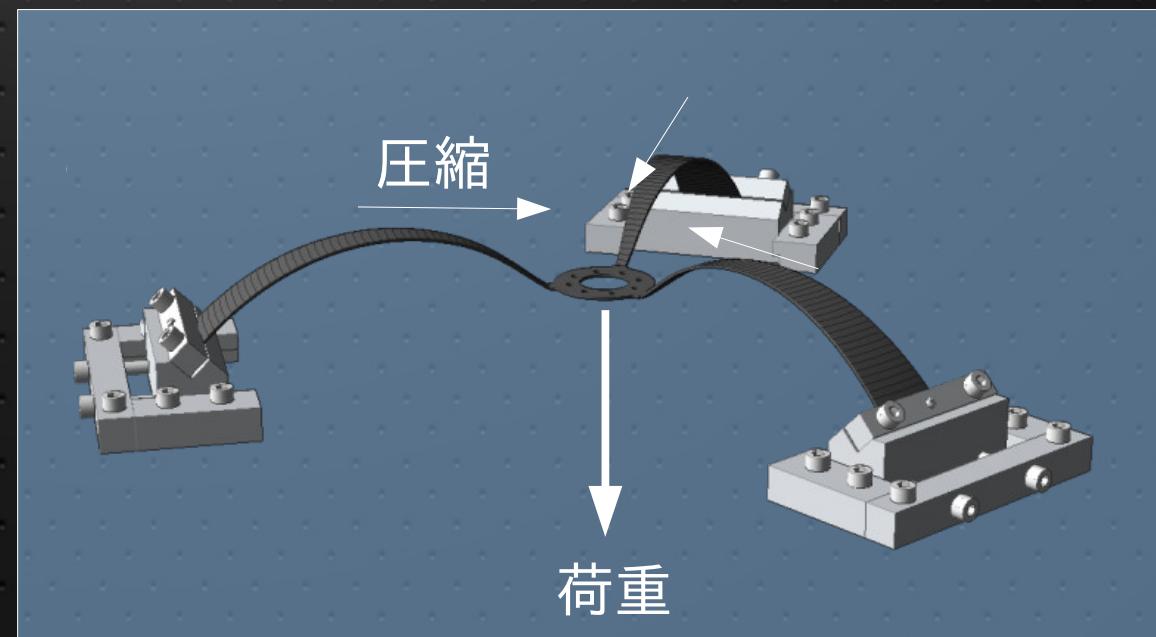
- 高周波における防振性能を上げる
- 低周波の重力波を捉える
- 干渉計の安定度向上

低い共振周波数: 小さいばね定数 —→ 反バネ

倒立振り子

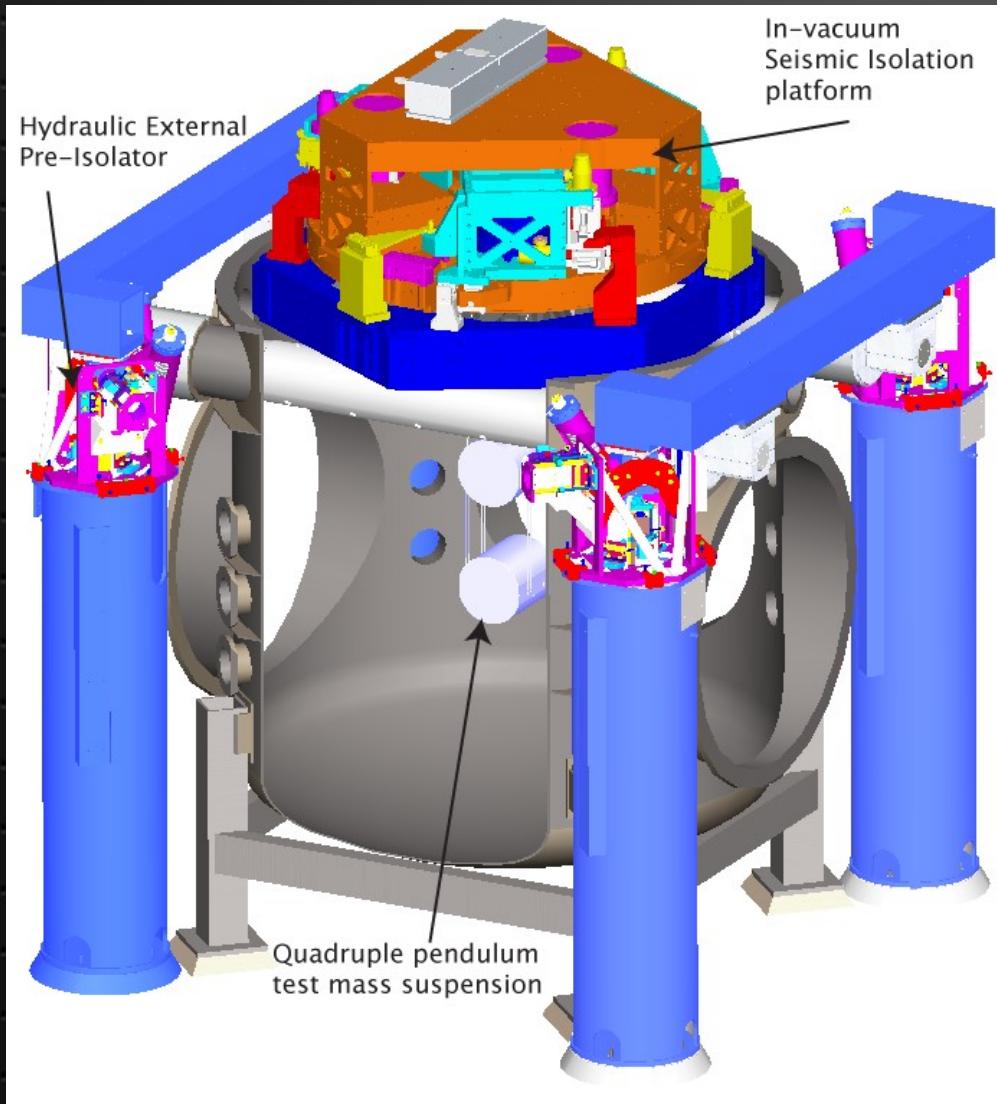


MGAS Filter



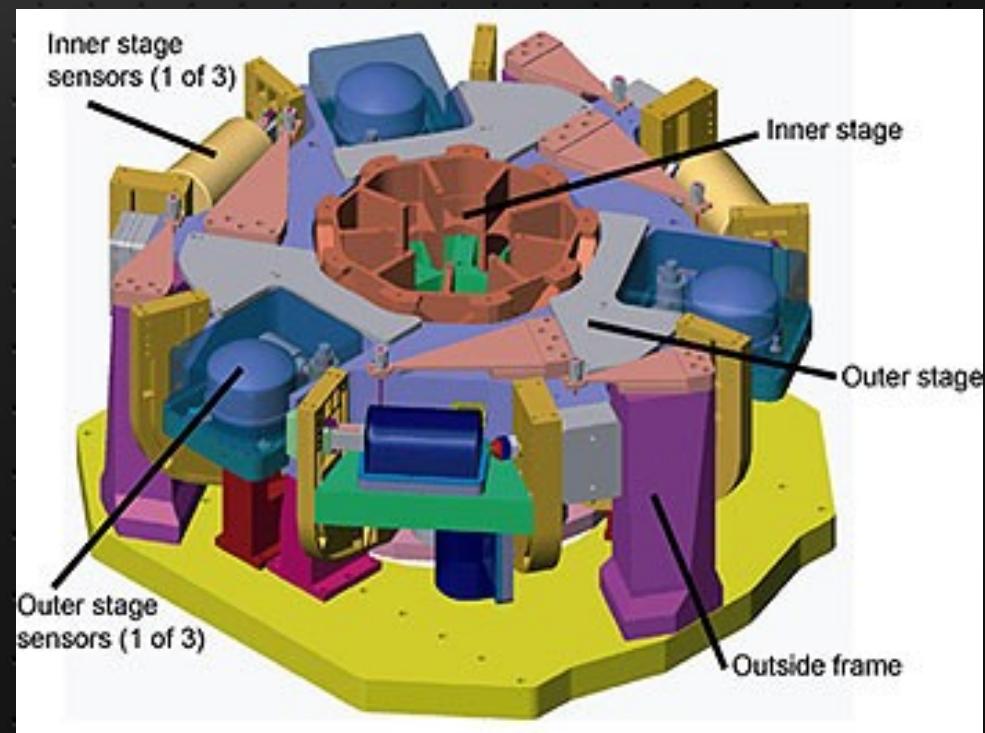
# 能動防振

加速度センサーで振動を検知 --> アクチュエータにフィードバック  
振動を打ち消す



センサノイズで性能が制限される

Internal Active Isolation Platform



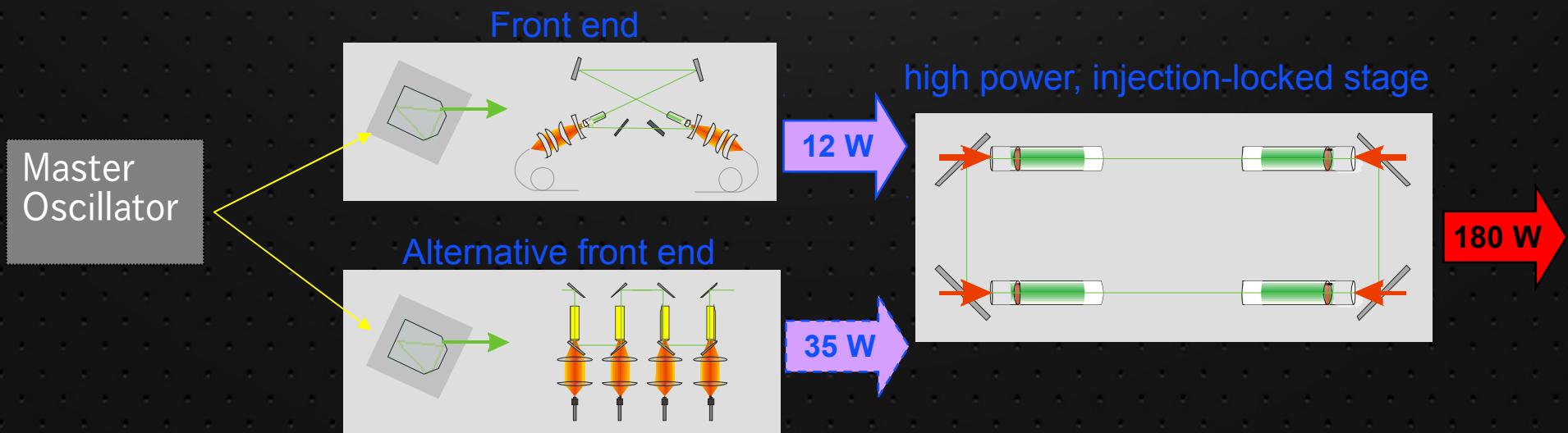
# High Power Laser

Shot Noise: Photon number fluctuation  
Larger laser power  $\rightarrow$  Less significant

## Requirements

- High power 180W
- Intensity stability:  $\sim 2 \times 10^{-9}$
- Frequency stability:  $\sim 10^{-7} \text{ Hz}/\sqrt{\text{Hz}}$
- Good mode shape (TEM00 Gaussian beam)

## Advanced LIGO Laser System



# 干渉計制御

高感度オペレーション

→ 干渉計の各自由度を非常に高精度で最適点に保つ必要がある

$$L_+ = (L_x + L_y)/2$$

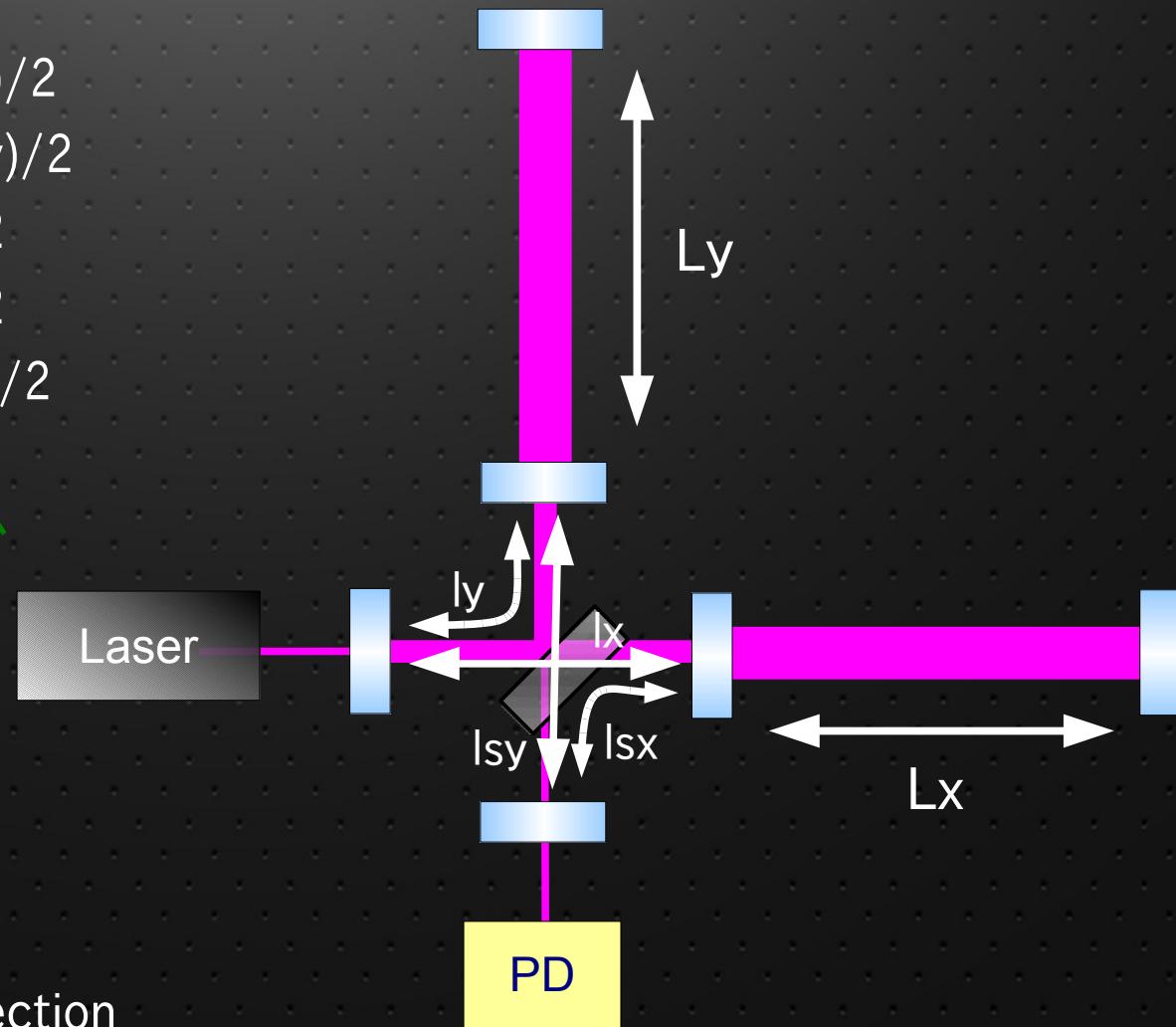
$$L_- = (L_x - L_y)/2$$

制御すべき自由度  $|+ = (|x + |y)/2$

$$|- = (|x - |y)/2$$

$$|s = (|sx + |sy)/2$$

複雑な多入力・多出力システム



信号取得方法

- RF 位相、振幅変調
- 様々なポートでの復調
- 重力波信号はHomodyne Detection

# 干渉計制御の問題点

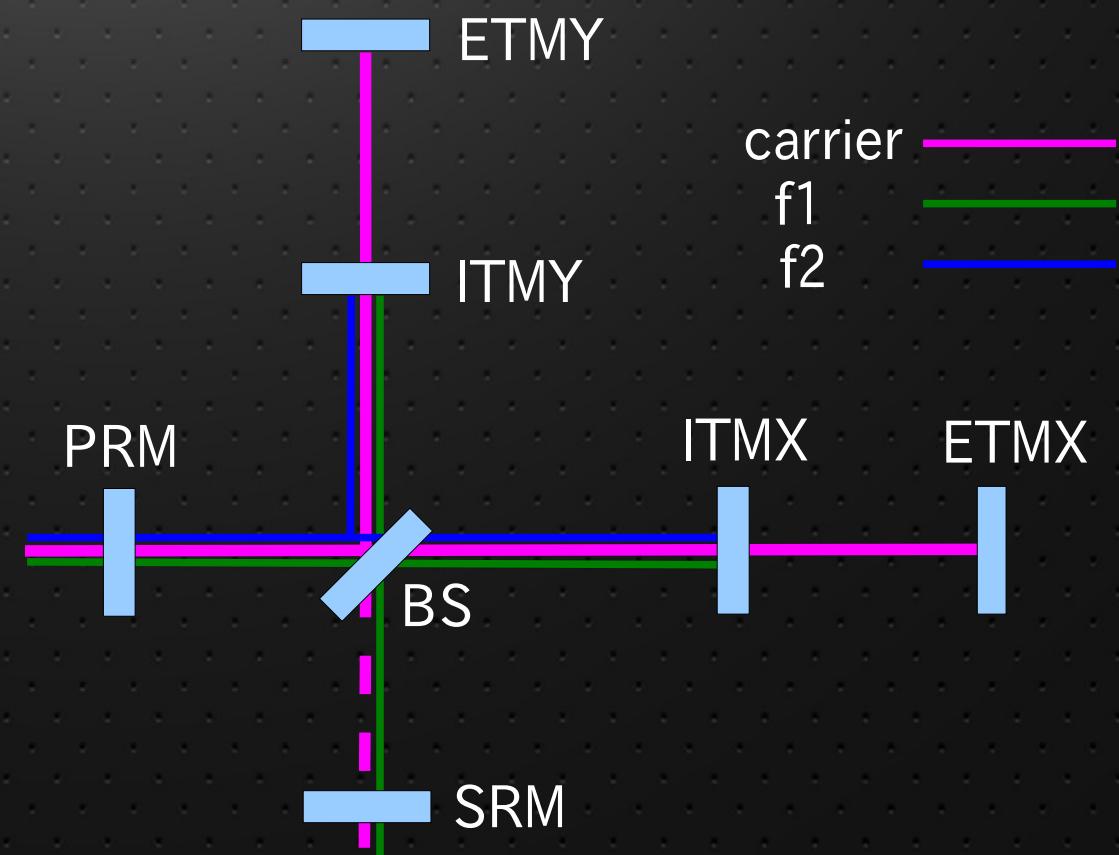
- 各自由度の信号をきれいに分離できない
- 重力波信号以外の自由度は散射雑音が大きい
- 制御ループを介して、この雑音を導入してしまう(ループ雑音)
- Detuneをすると、信号の周波数応答が複雑になる

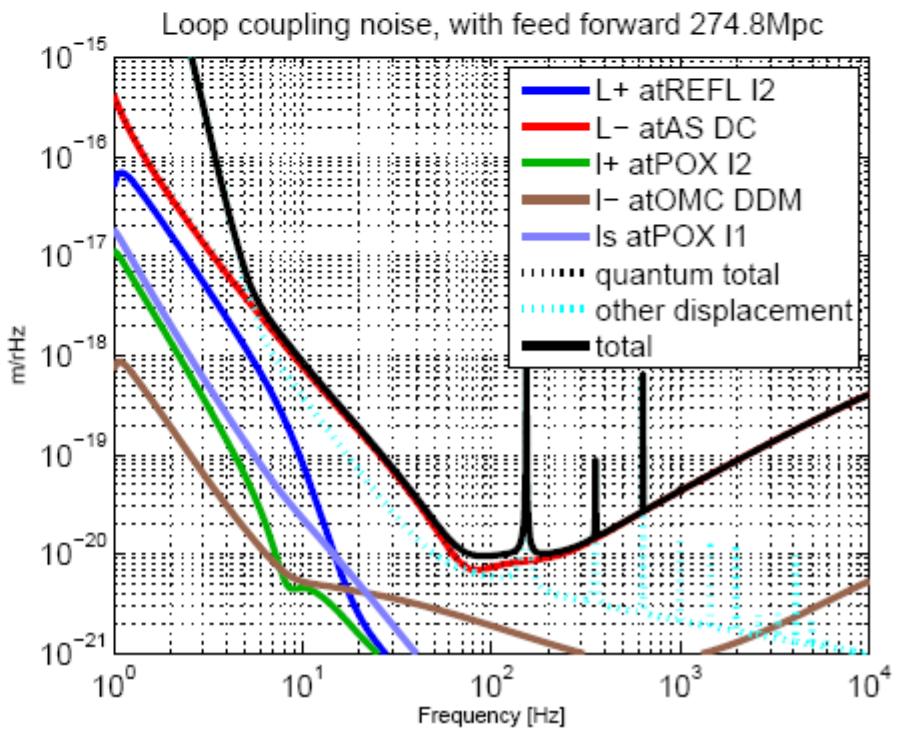
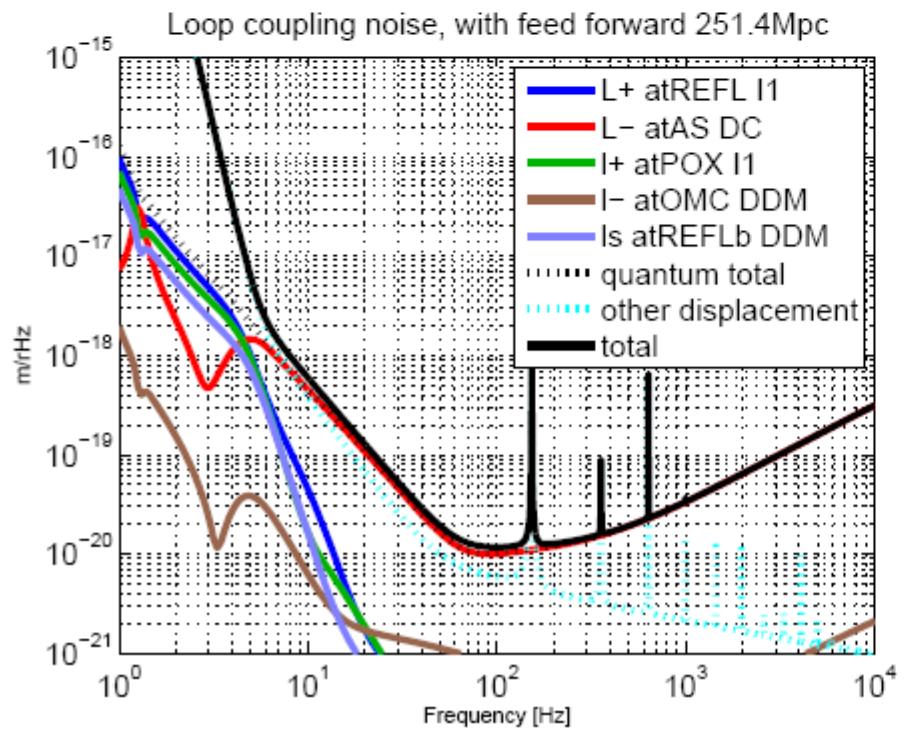
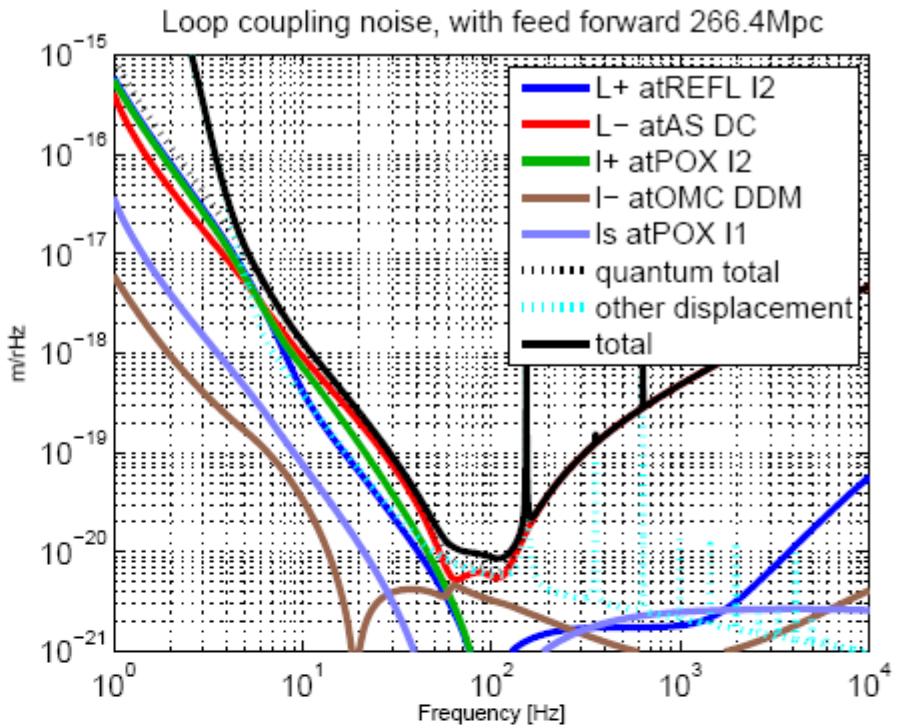
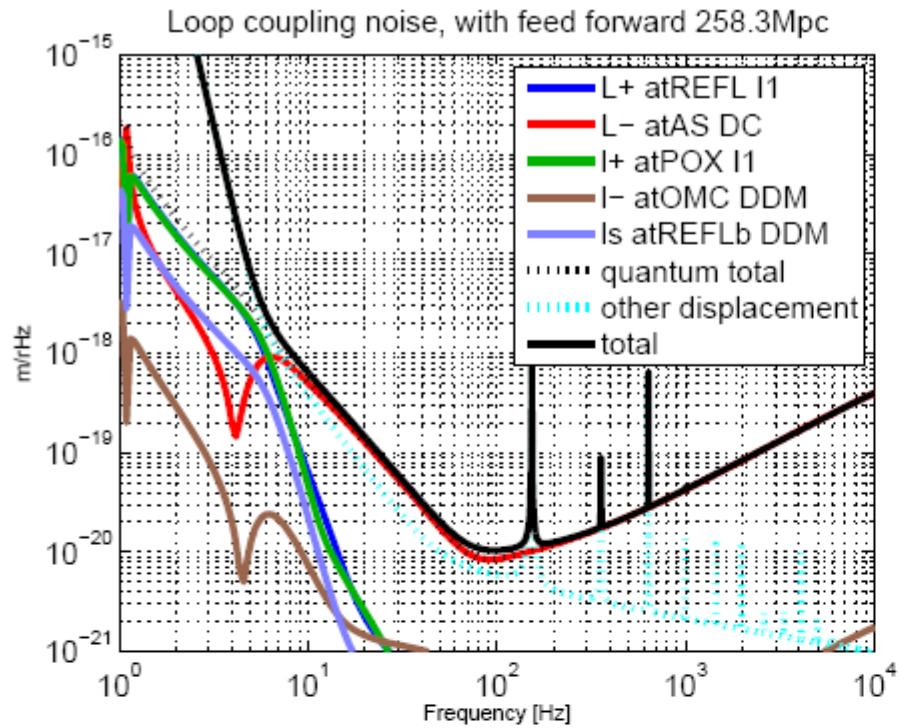
ループ雑音

→ Feedforward

複雑な周波数応答

→ Digital制御系





## その他の干渉計における問題点

- 光学素子の散乱、吸収によるロス
- ハイパワーレーザーによる鏡の熱変形(熱レンズ)
  - Thermal Compensation System
- Parametric Instability
  - Cavityの高次モードと鏡の弾性モードの結合
- 辐射圧によるアラインメント不安定性
  - アラインメント制御
- 散乱光対策
- 大規模な超高真空
- 電子回路の雑音
- 複雑なシステムの保守 管理 etc ....

# まとめ

- 重力波検出器は $10^{-21}$  以下の超微小な歪みを検出しなければならない
- 第一世代干渉計はこの感度に到達し、安定な観測を行った
- しかし、重力波の確実な検出にはあと一桁感度向上が必要
- 次世代干渉計計画は動きだしている
- 干渉計の開発 = 雑音低減
- 量子雑音、熱雑音、地面振動、etc ...
- これらの雑音を低減する技術も開発が進んでいる
- 重力波の初検出に向けて、日本もAdvLIGO, AdvVirgoに遅れないようにLCGT計画を進める必要がある
- しかし、金が付かない、、。