

重力波検出器KAGRAのための 量子雑音低減法の開発

宇宙基礎物理学研究部門 重力波観測研究施設
長野 晃士



本日の流れ

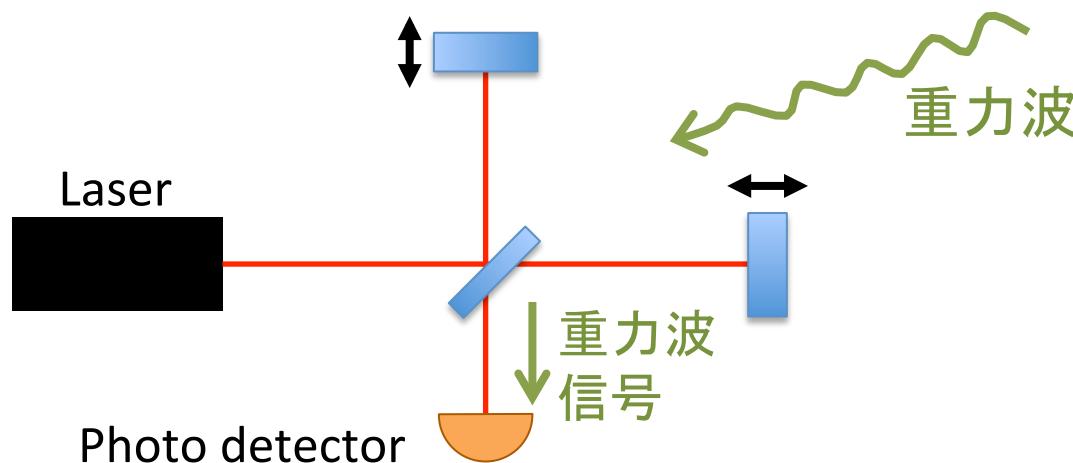
1. 重力波検出器と量子雑音
2. 量子雑音観測のための実験設計
3. 実験方法と結果
4. まとめ

重力波検出器と量子雑音

1. 重力波検出器と量子雑音
2. 量子雑音観測のための実験設計
3. 実験方法と結果
4. まとめ

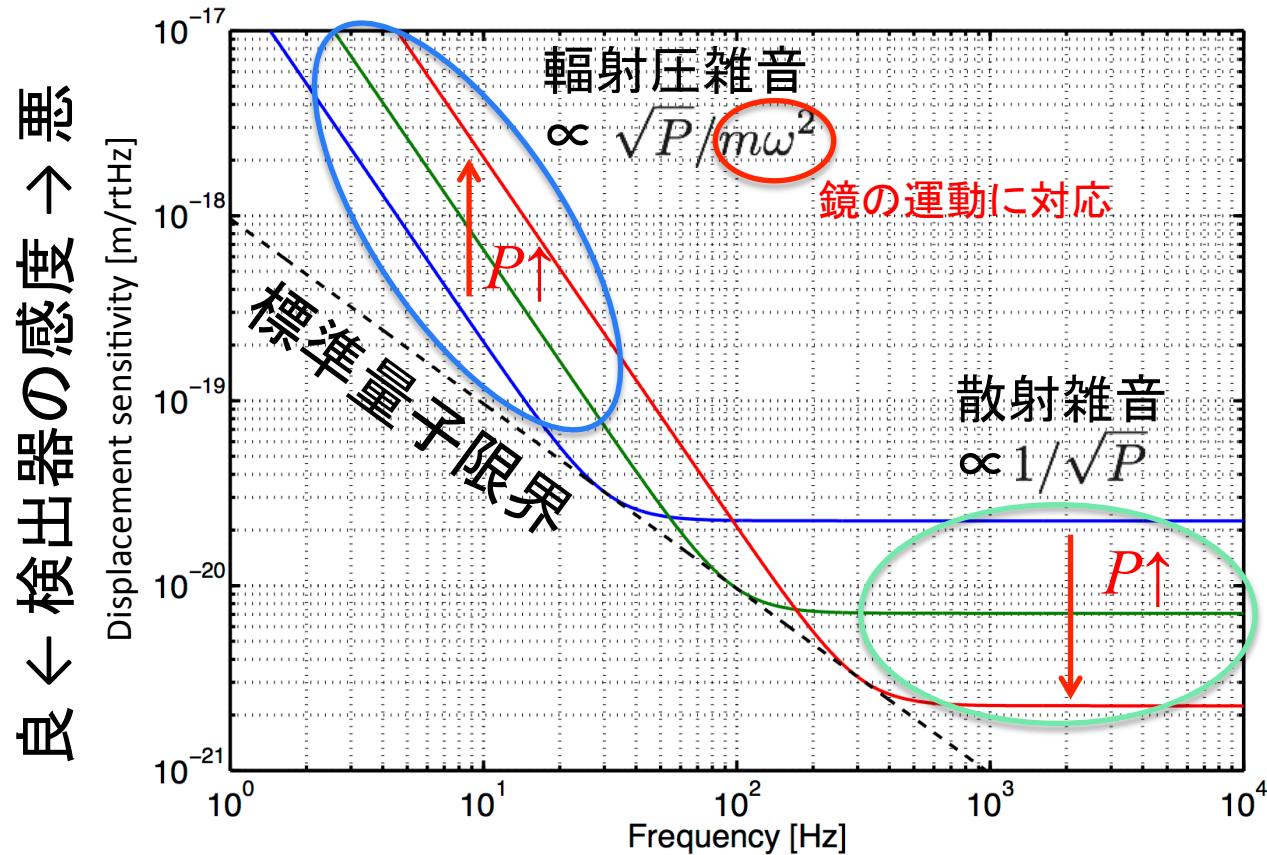
大型低温重力波望遠鏡 KAGRA

- 重力波：時空の歪みが波として伝播する現象
- 重力波直接観測のため、重力波検出器KAGRAの建設が進んでいる。
- 現在の重力波検出器は、Michelson干渉計を基本としたものが主流となっている。
- KAGRAの目標感度は、主にレーザー光の量子性によって生じる量子雑音によって制限されている。



重力波検出器の量子雑音

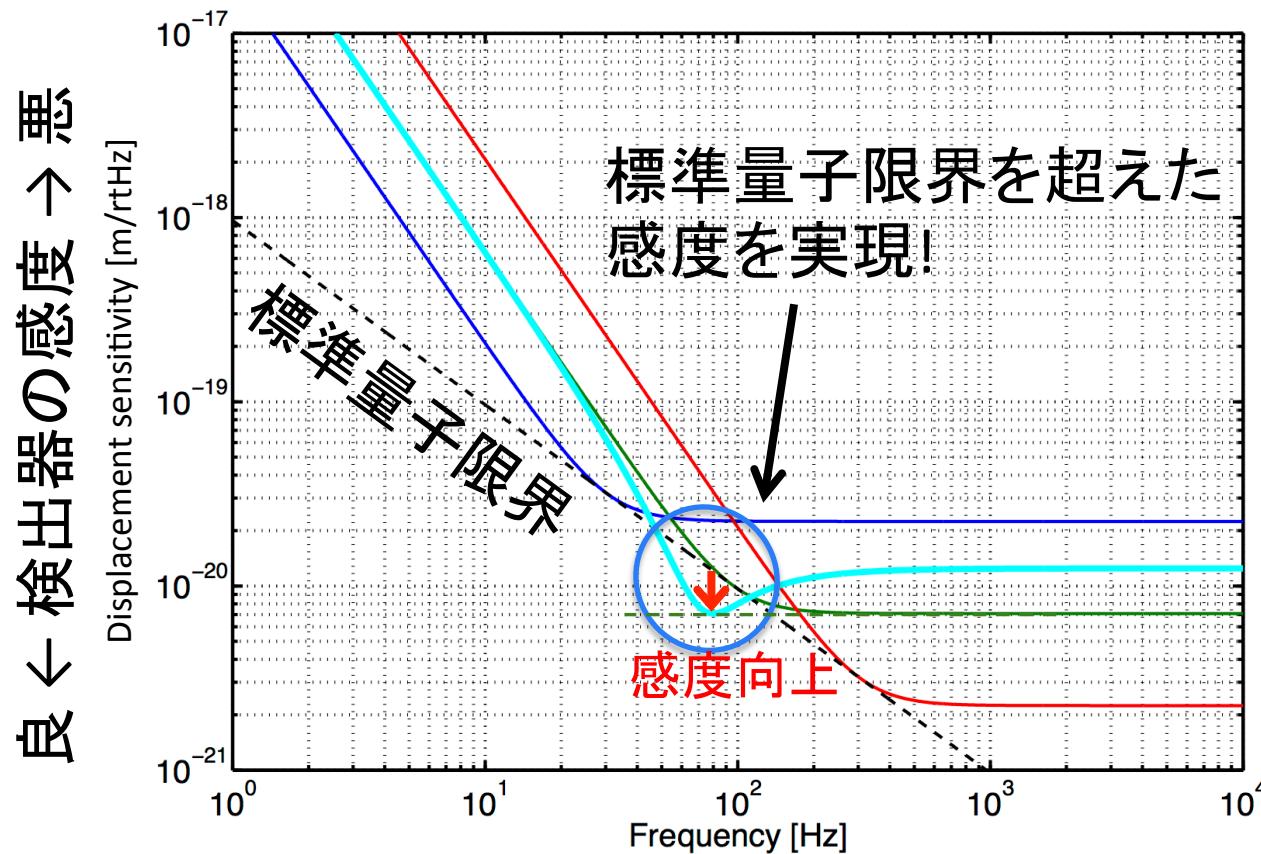
- 通常の重力波検出器の量子雑音



重力波検出器の量子雑音の低減

- 通常の重力波検出器の量子雑音

ホモダイン検波をしたときの



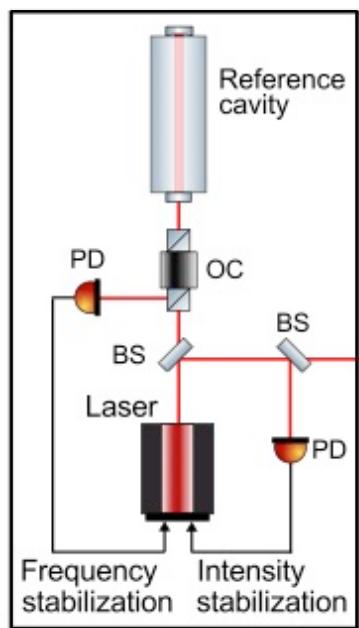
量子雑音観測のための実験設計

1. 重力波検出器と量子雑音
2. 量子雑音観測のための実験設計
3. 実験方法と結果
4. まとめ

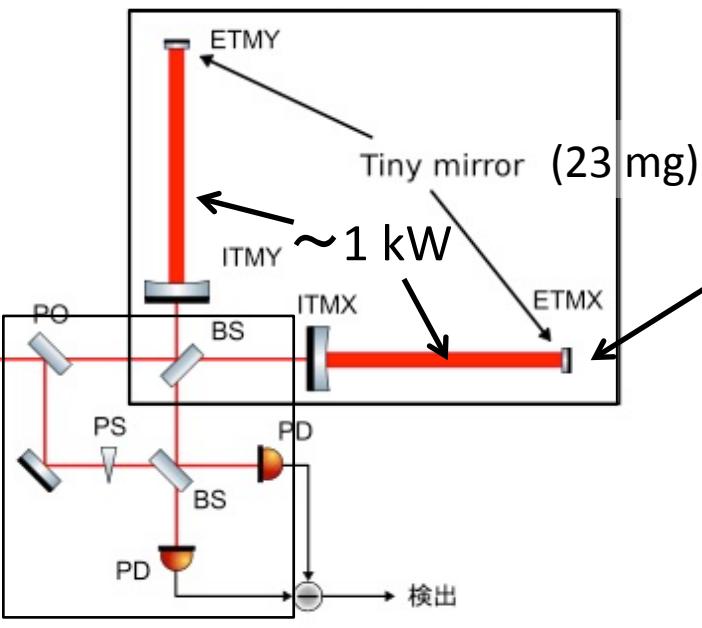
輻射圧雑音観測のための干渉計の設計

- 23 mgの軽量鏡 → 輻射圧雑音を増幅
→ 輻射圧雑音がKAGRAの約 10^4 倍

安定化レーザー



主干渉計



阪田紫帆里 お茶の水女子大学
博士論文 (2008) より。

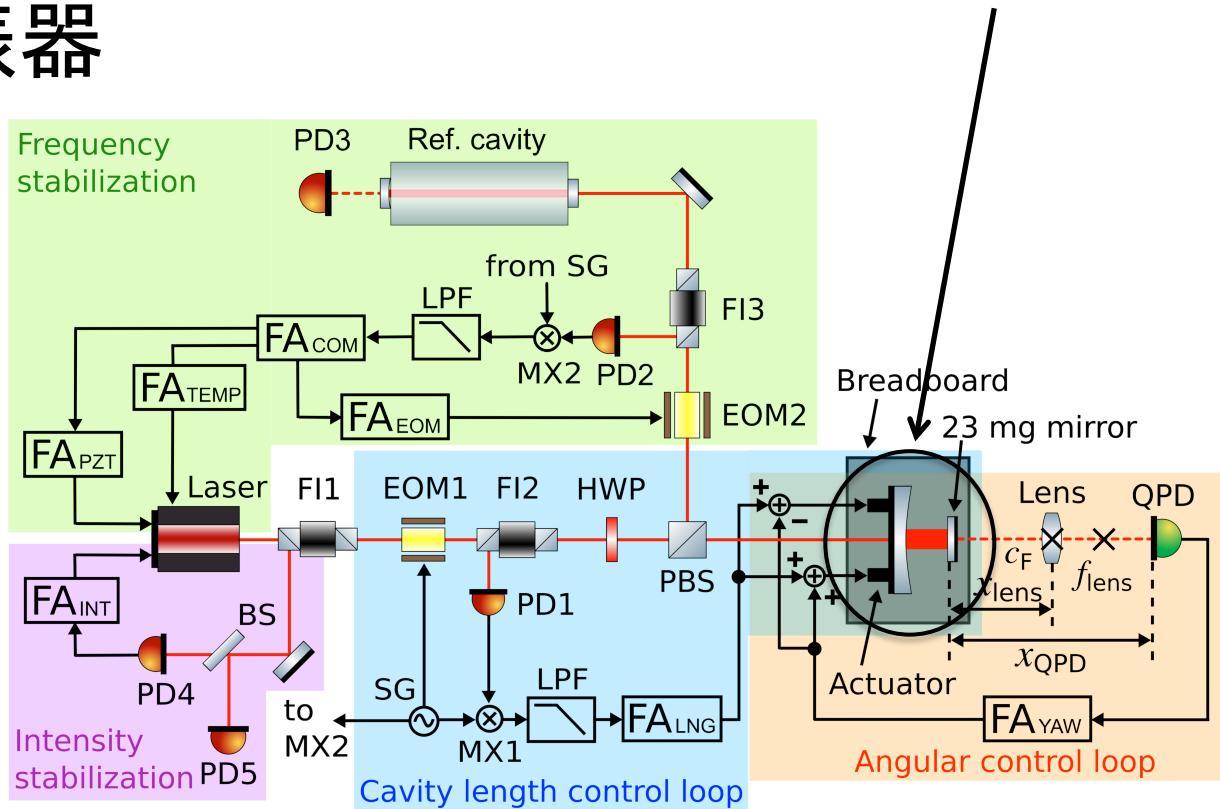
実験方法と結果

1. 重力波検出器と量子雑音
2. 量子雑音観測のための実験設計
3. 実験方法と結果
4. まとめ

実験セットアップ

実験装置

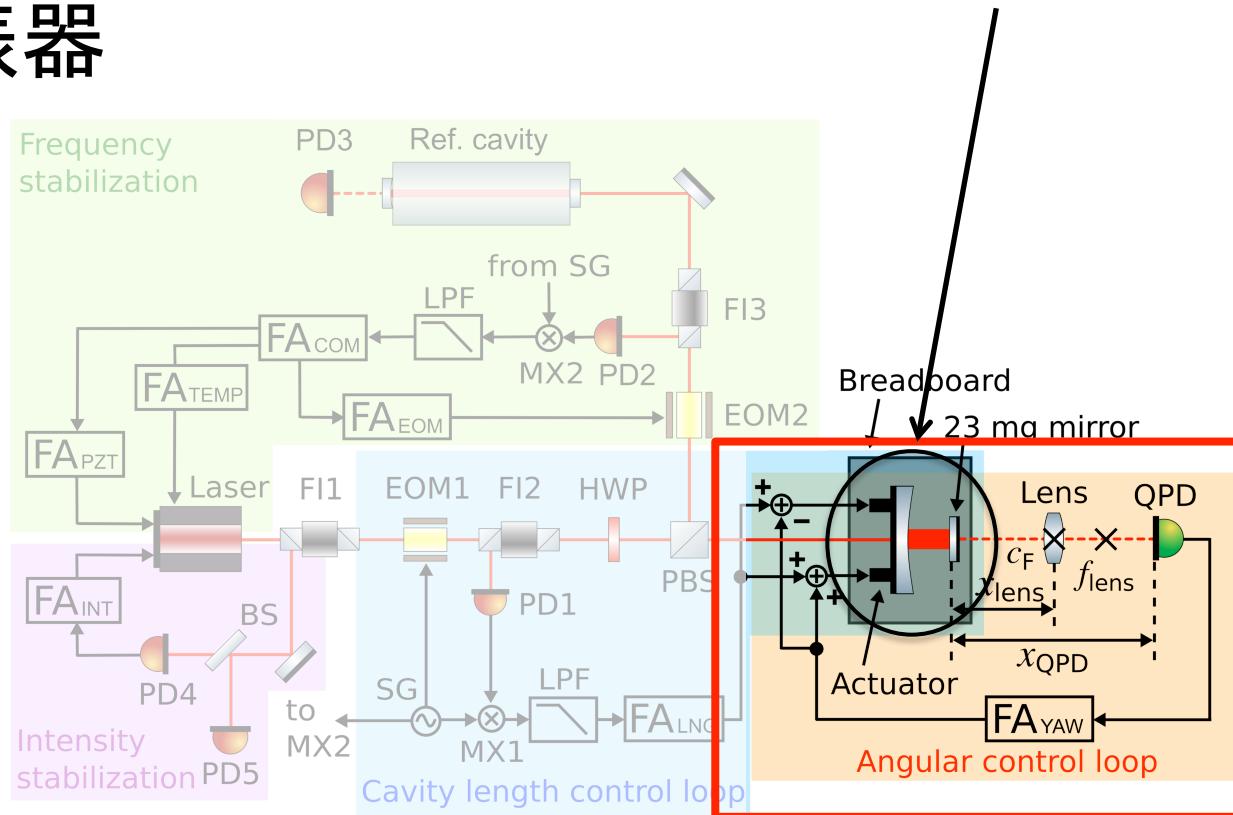
- 23 mg の軽量懸架鏡を持つ1つのFabry-Pérot共振器



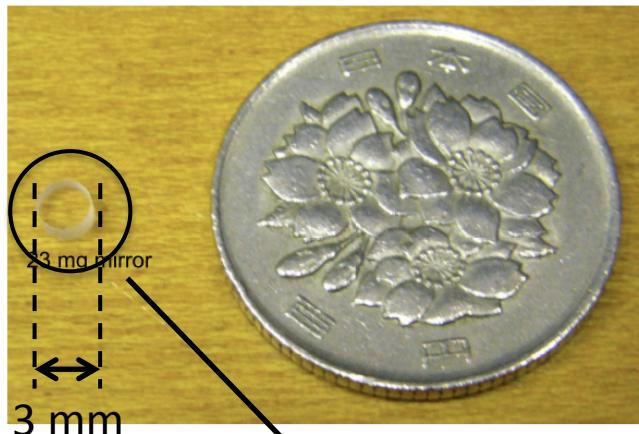
実験セットアップ

実験装置

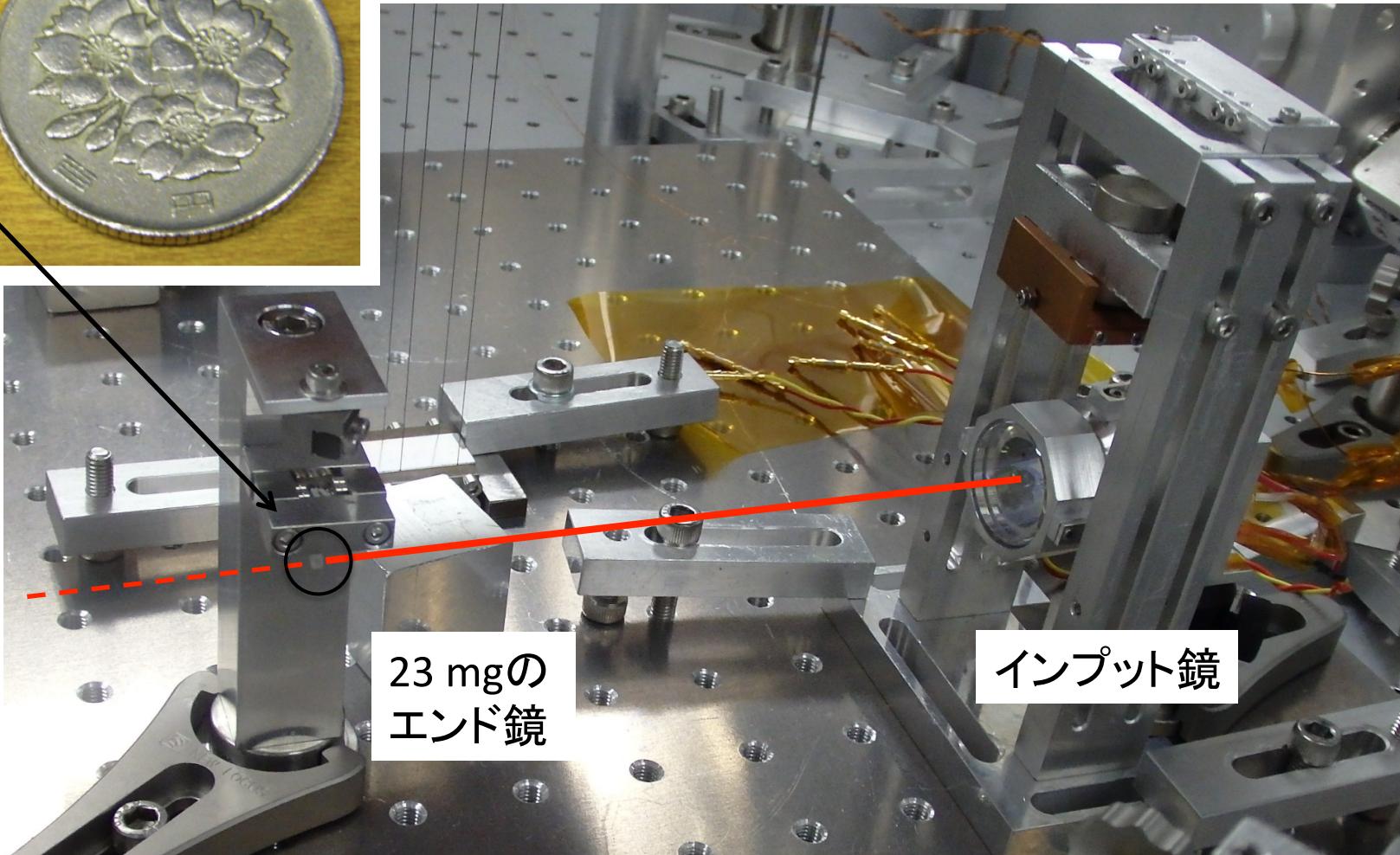
- 23 mg の軽量懸架鏡を持つ1つのFabry-Pérot共振器



軽量鏡を持つ共振器



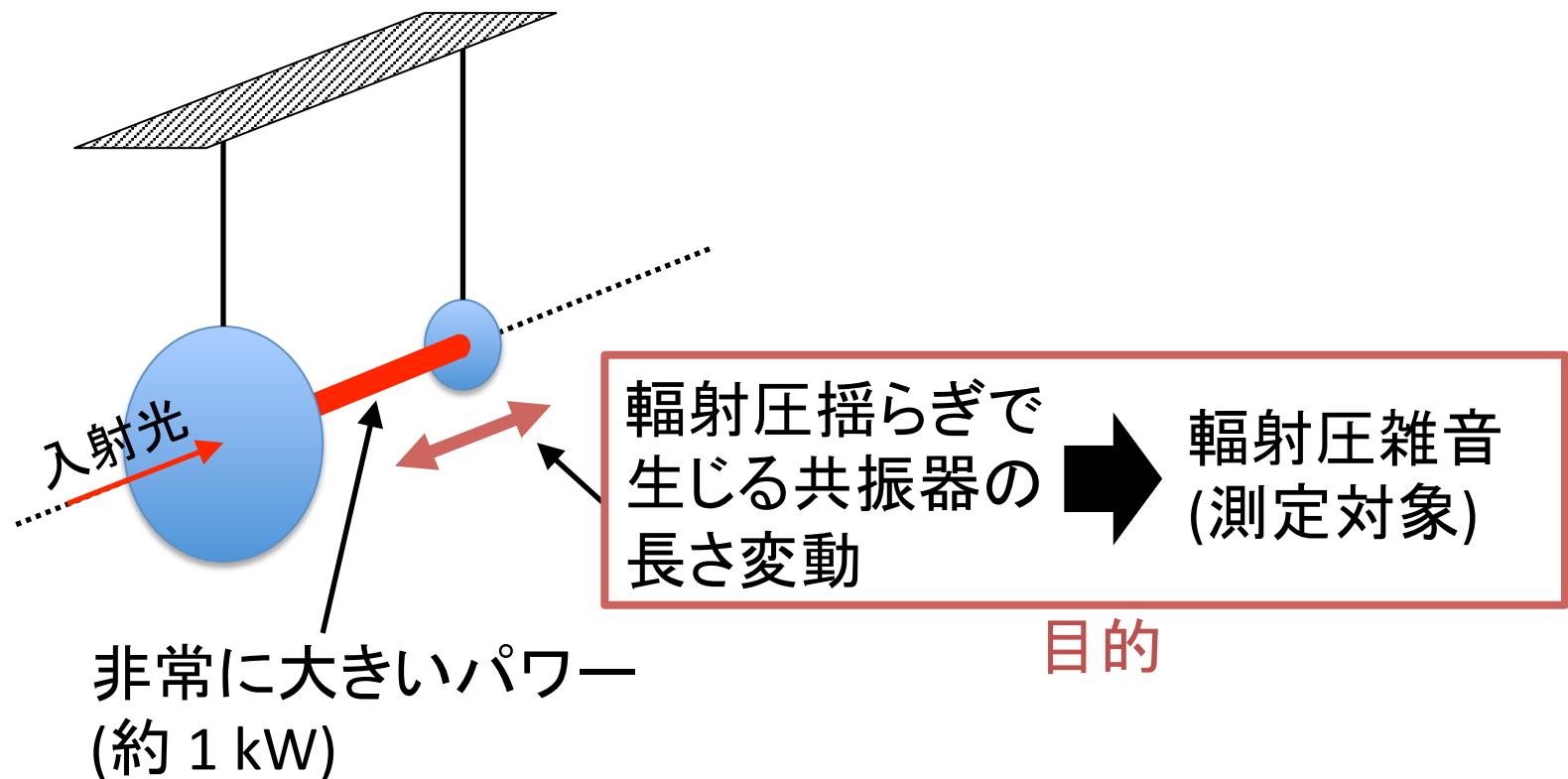
阪田紫帆里 お茶の水女子大学
博士論文 (2008) より。



実験

- 目標: 輻射圧雑音に制限された測定

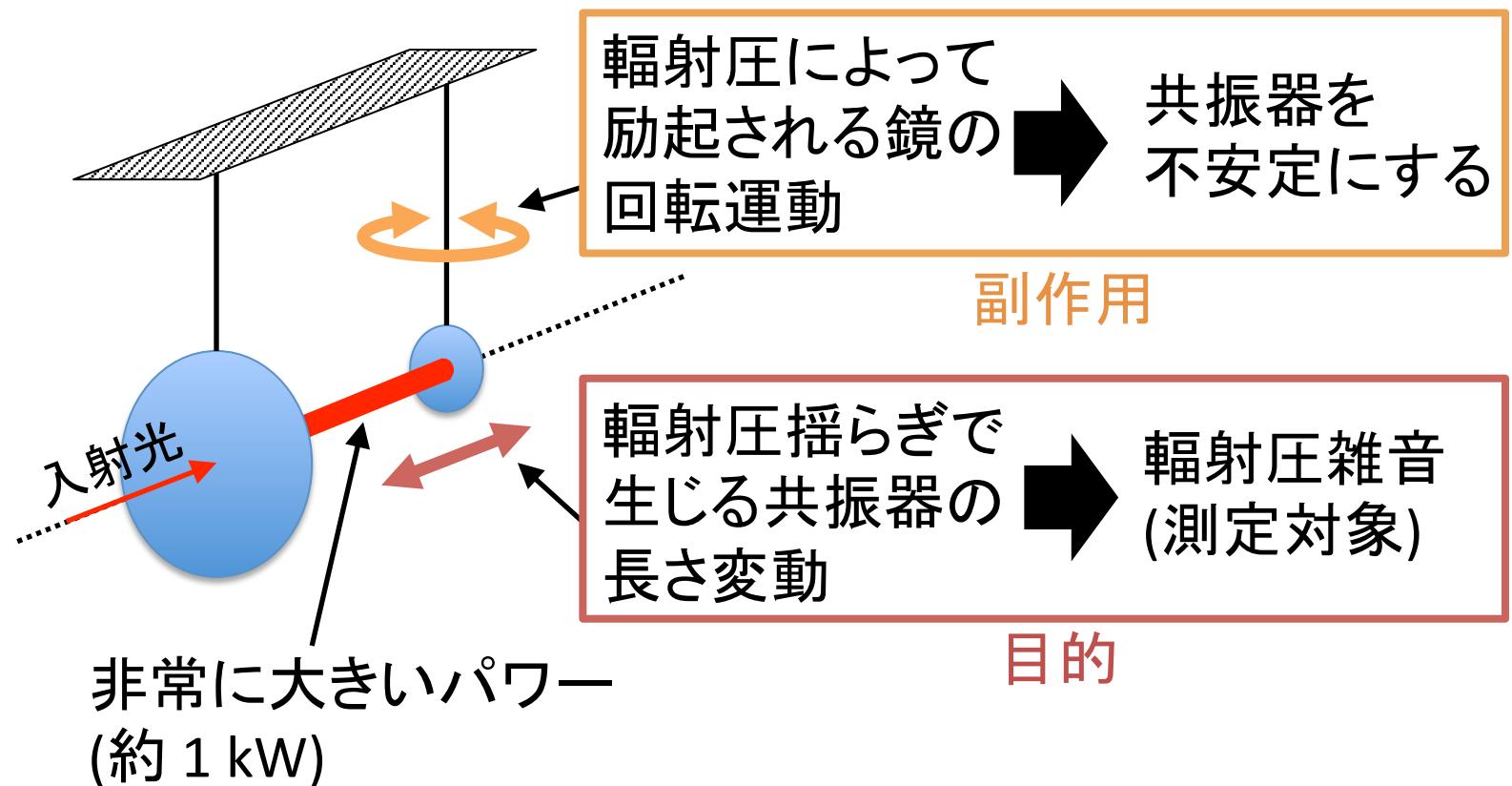
= 軽量鏡の運動を輻射圧揺らぎが決める状況



実験

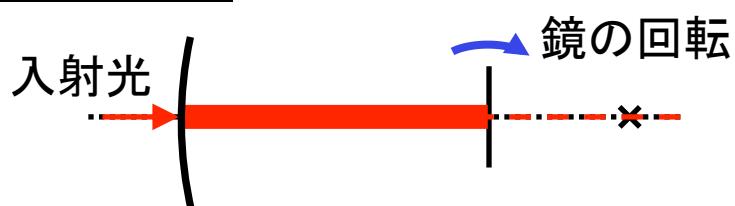
- 目標: 輻射圧雑音に制限された測定

= 軽量鏡の運動を輻射圧揺らぎが決める状況

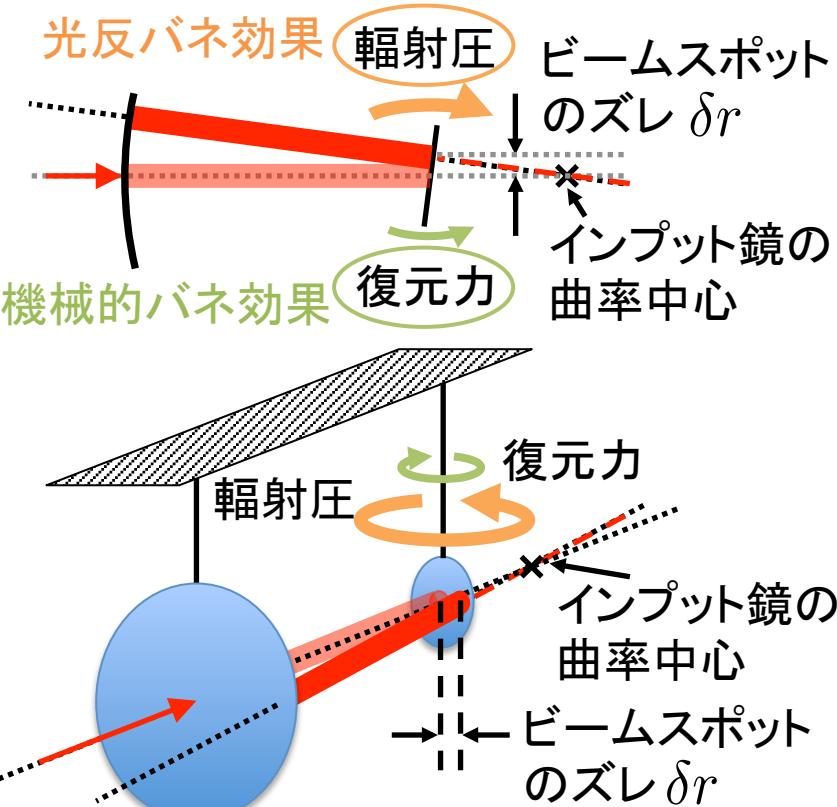
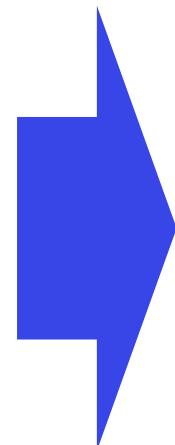
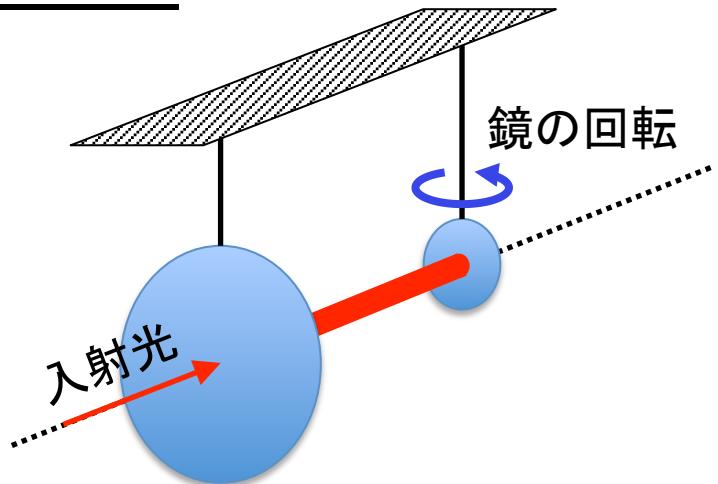


共振器の回転方向不安定性

Top view

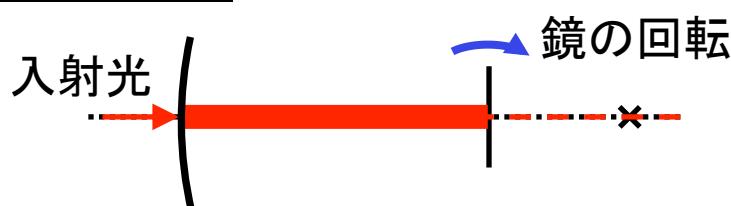


3D view

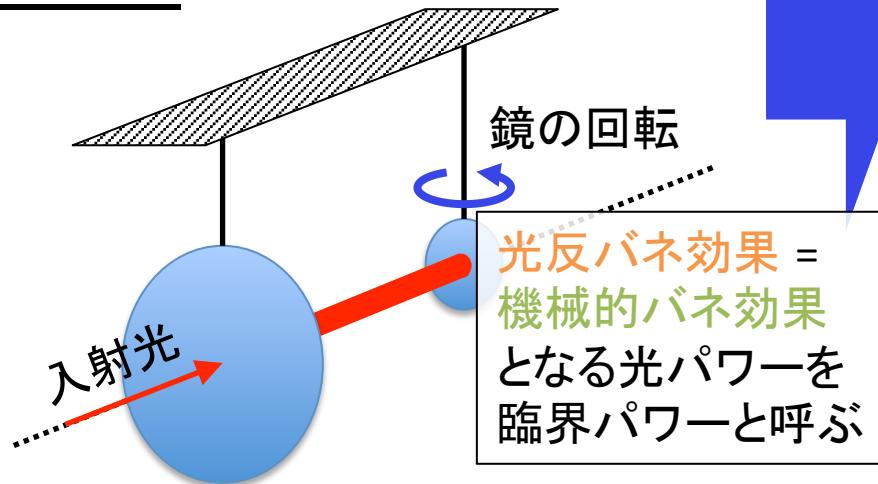


共振器の回転方向不安定性

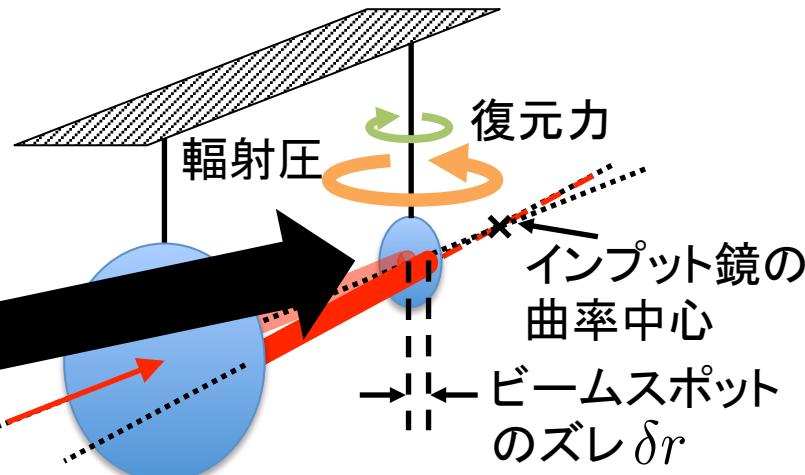
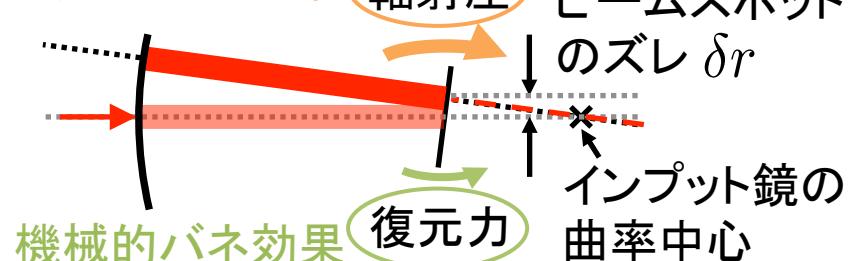
Top view



3D view

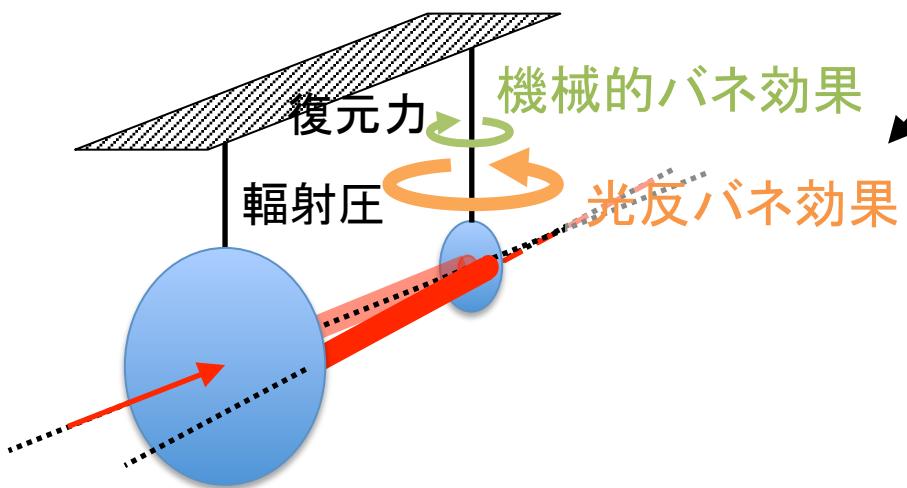


光反バネ効果 **輻射圧** ビームスポット
のズレ δr



共振器の回転方向不安定性

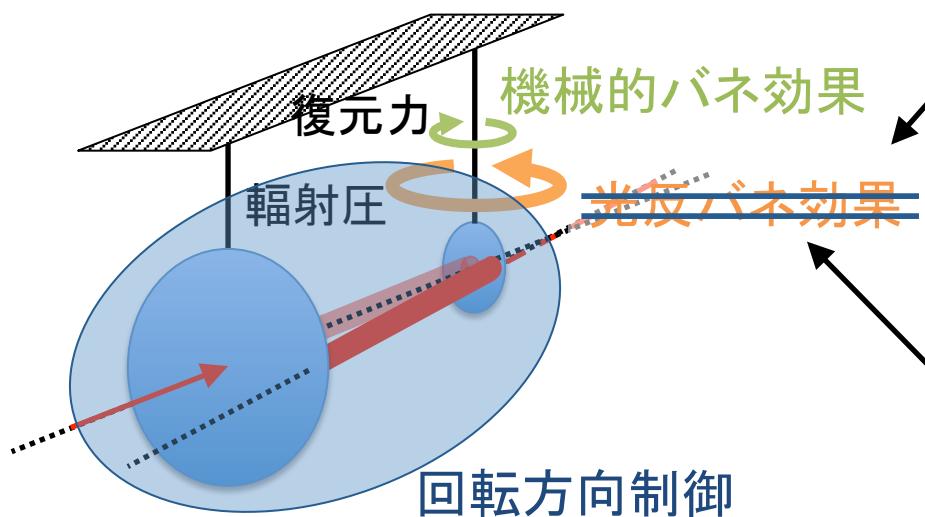
- 回転方向不安定性 (Sidles—Sigg不安定性) を緩和したい。



実験1: Sidles—Sigg不安定性の原因となる光反バネ効果を測定

共振器の回転方向不安定性

- 回転方向不安定性 (Sidles—Sigg不安定性) を緩和したい。

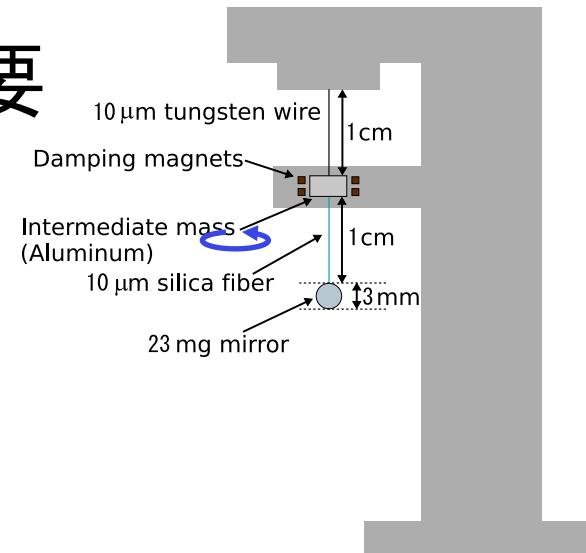


実験1: Sidles—Sigg不安定性の原因となる光反バネ効果を測定

実験2: 回転方向制御による不安定性緩和の確認

光反バネ効果の測定

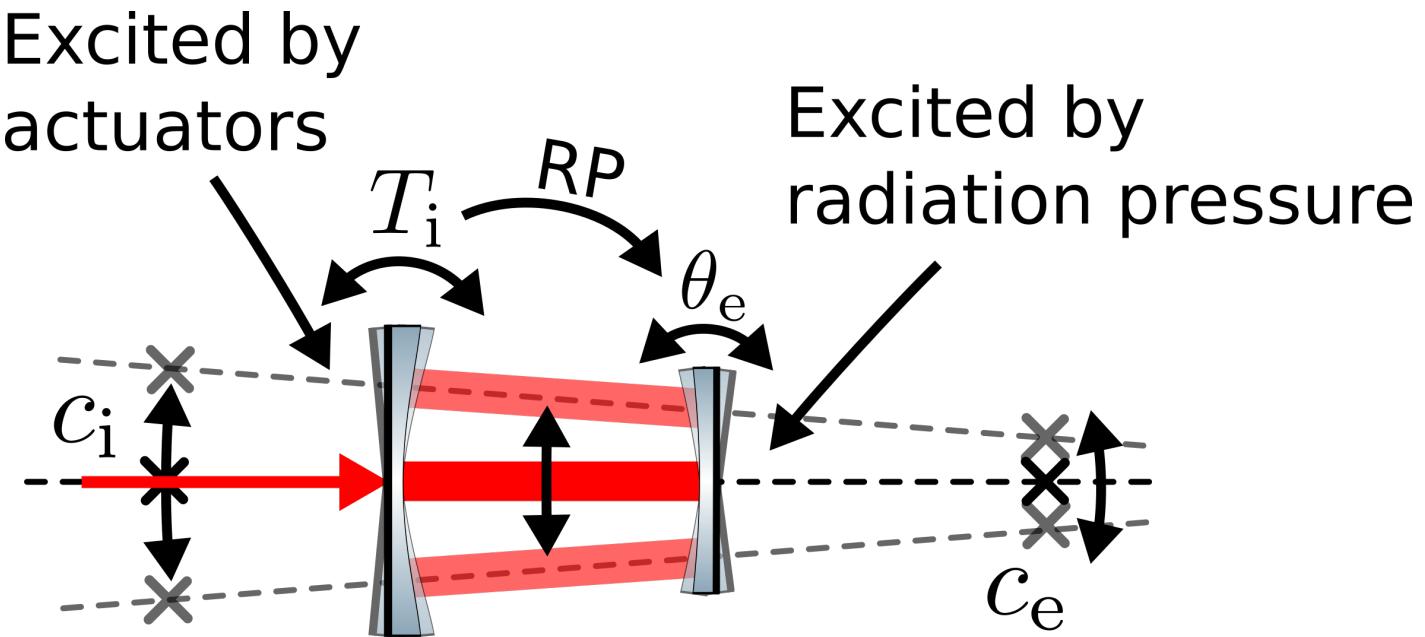
- 光反バネ効果
→ エンド鏡の回転方向の共振周波数が低下
 - ↓
これを測定したい。
 - ↙
エンド鏡の回転運動の励起が必要
 - ↓
エンド鏡が小さいので、直接励起することはできない。



図：エンド鏡懸架系の模式図。

光反バネ効果の測定

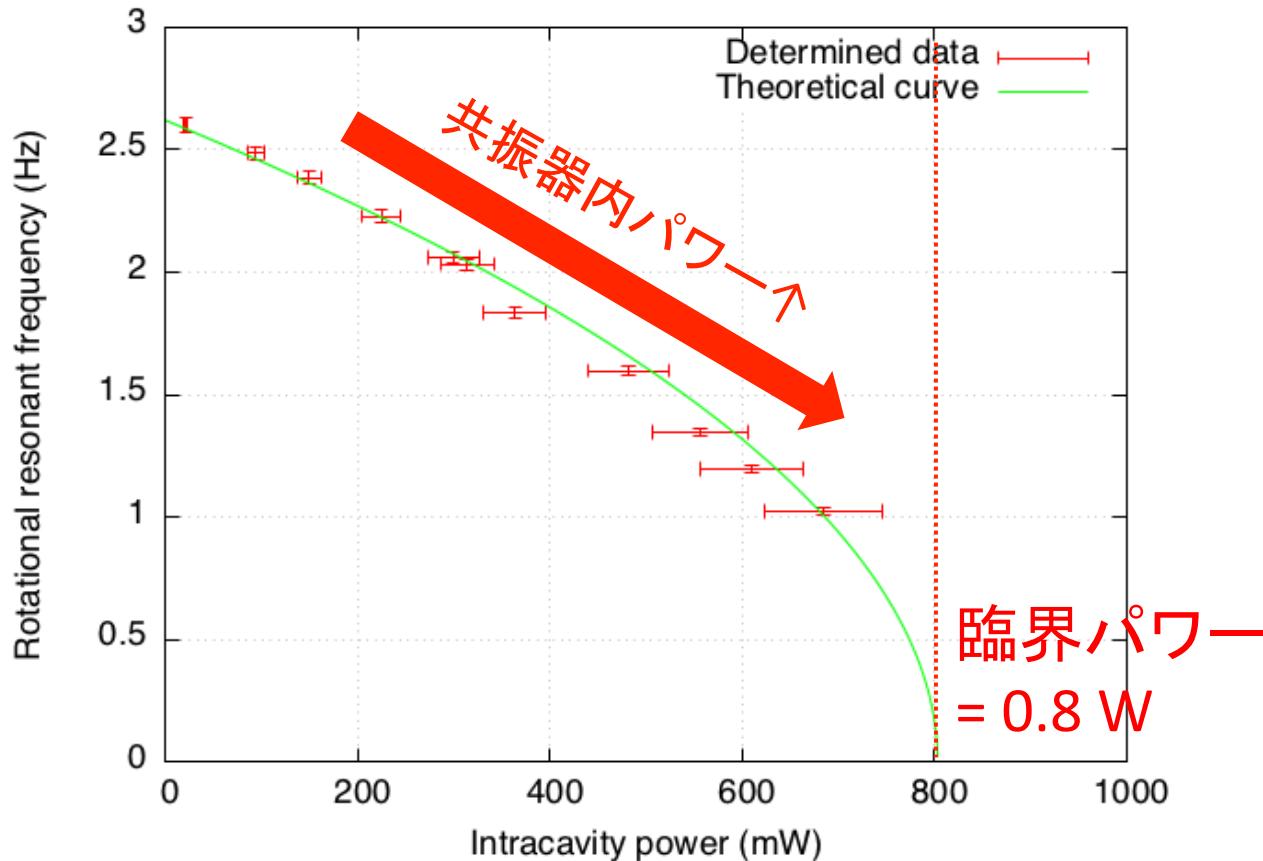
- ・遠隔励起という新しい手法を考案
- ・遠隔励起のイメージ図



図：遠隔励起のイメージ図。

光反バネ効果の測定

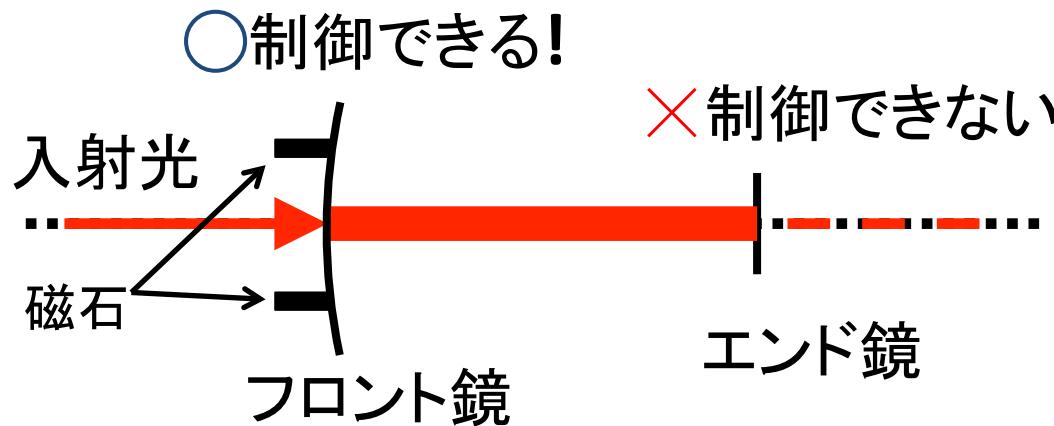
- エンド鏡の回転方向共振周波数の測定



この結果は、K.Nagano et al., *Phys. Lett. A*, 380, 983 (2016) で報告されている。

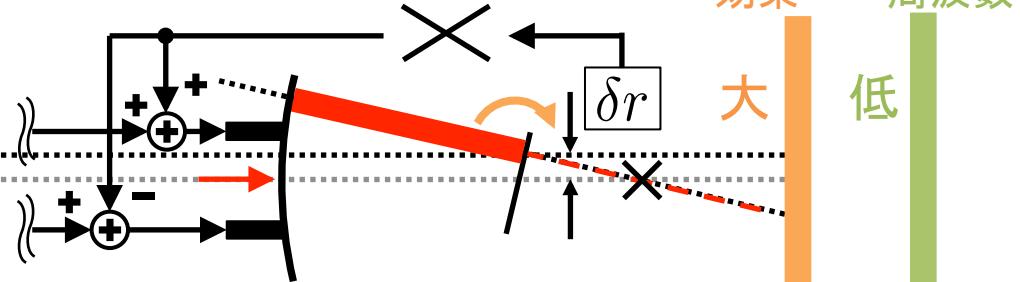
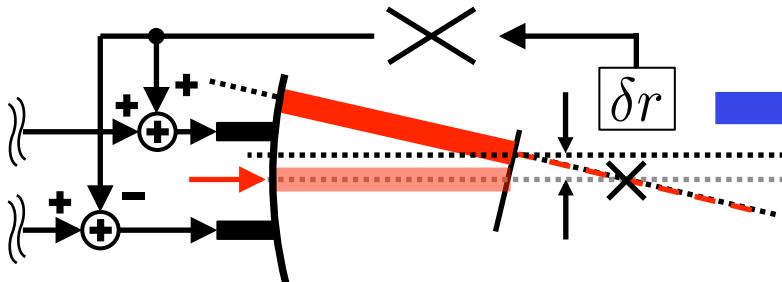
共振器の回転方向制御

- Sidles—Sigg不安定性を緩和したい
 - 鏡の回転運動を制御したい
 - エンド鏡は制御できない
 - フロント鏡を制御すれば良い



共振器の回転方向制御

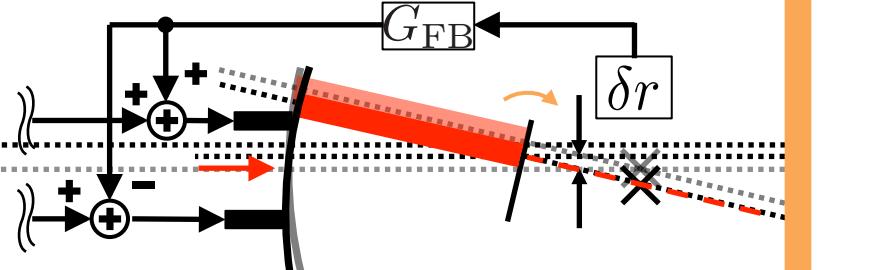
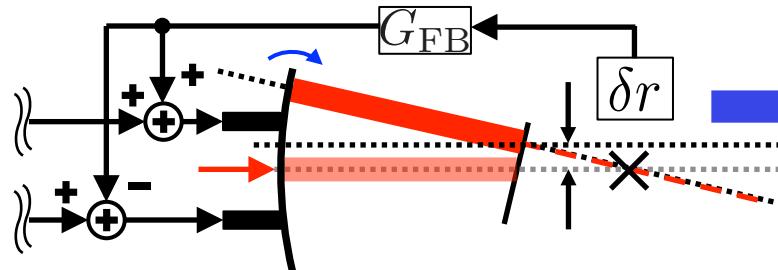
1. フィードバックなし



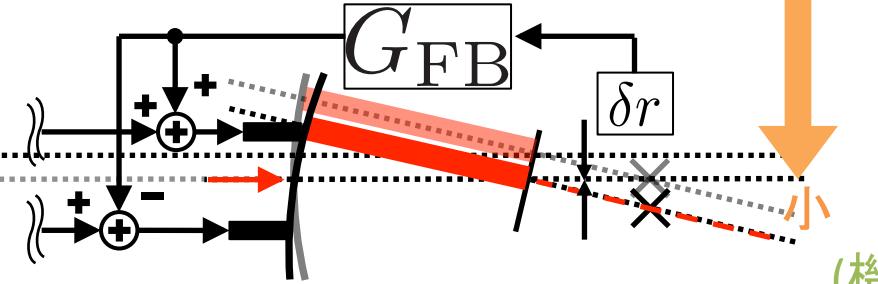
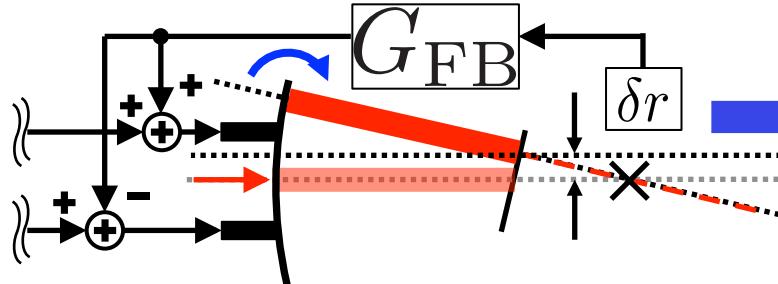
光反バネ共振
効果
大

低

2. フィードバック弱



3. フィードバック強



周波数

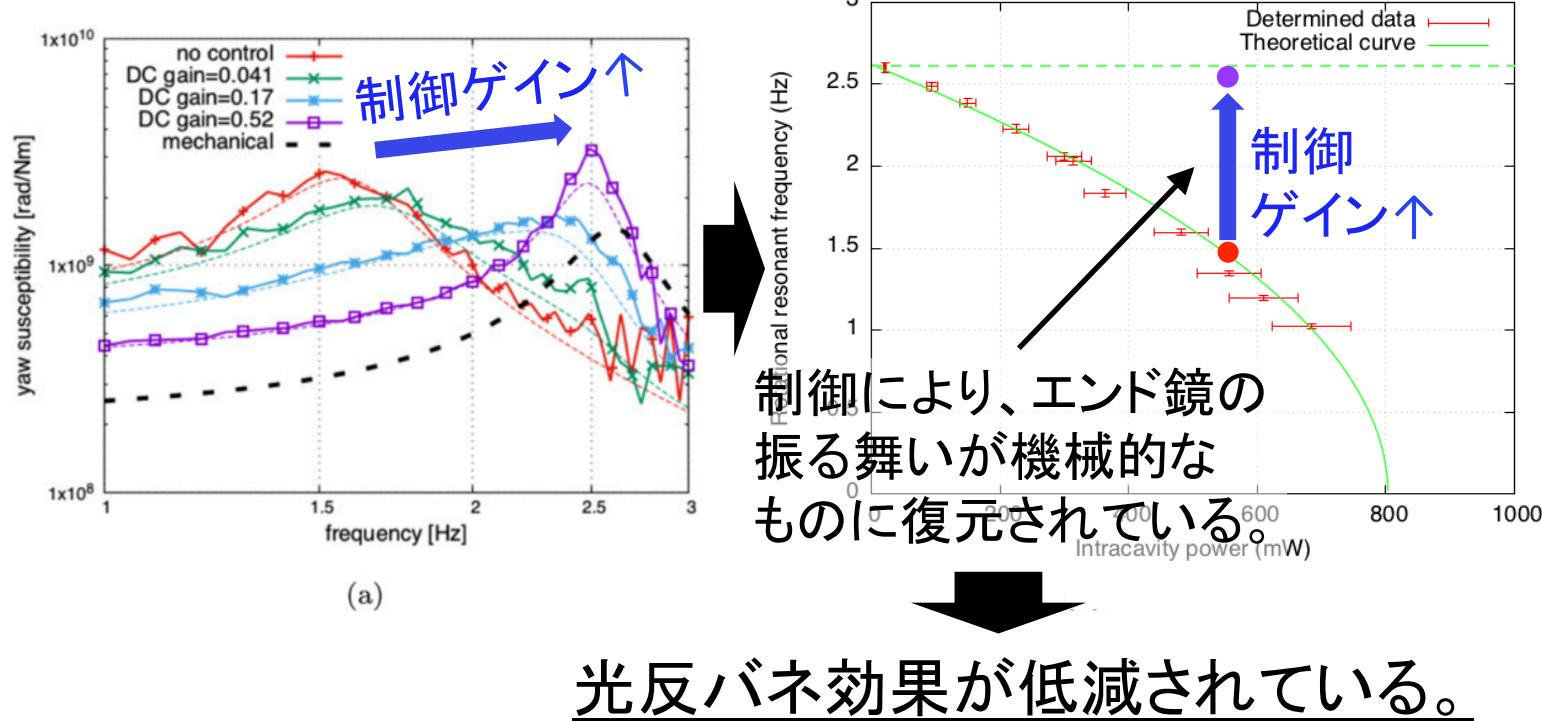
大

低

高
(機械的)

回転方向制御の効果の確認

- 回転方向制御を導入し、まず臨界パワー以下でエンド鏡の実効的感受率を測定した。

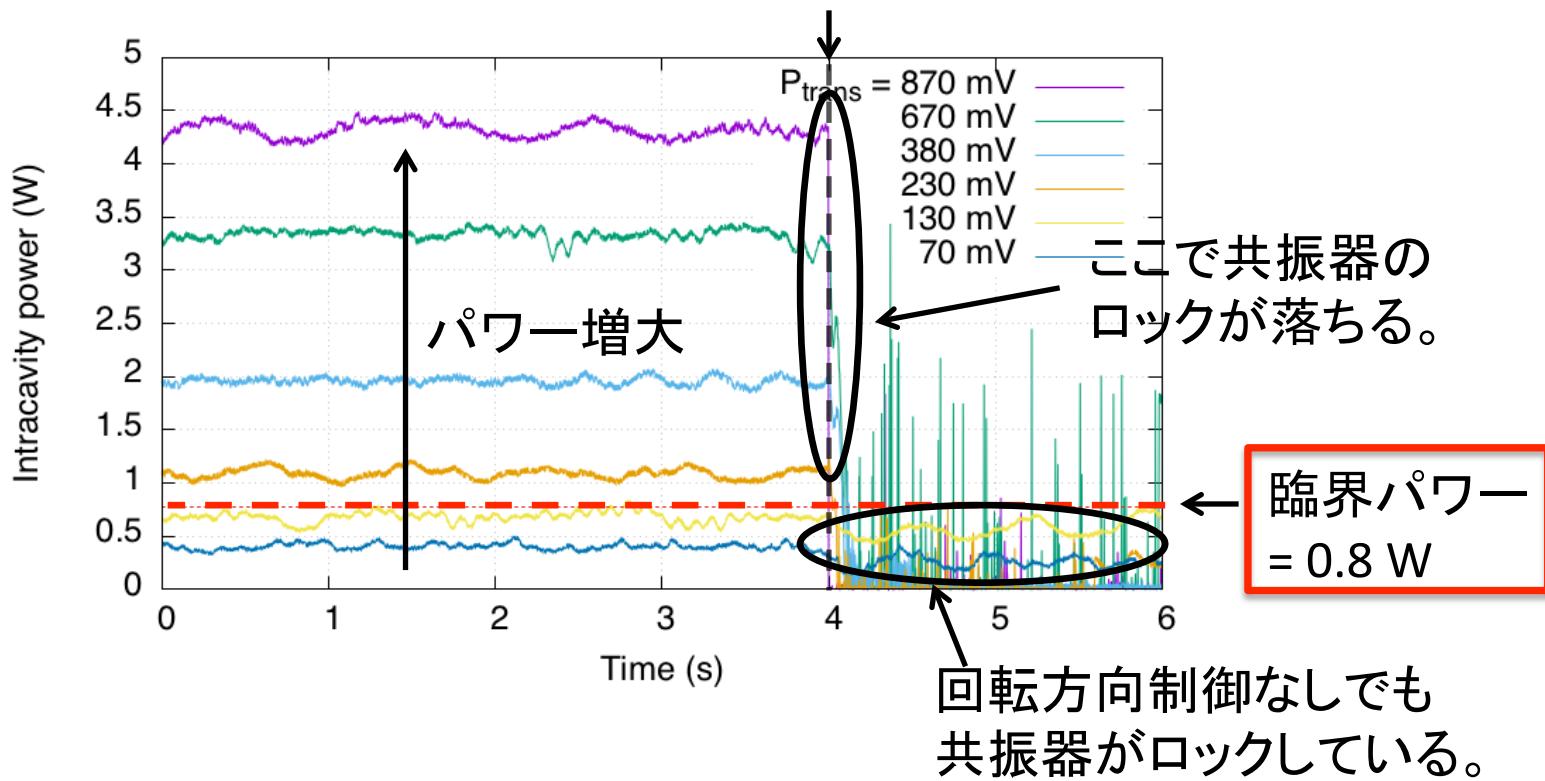


この結果は、Y.Enomoto, K.Nagano et al., CQG, 33, 145002 (2016) で報告されている。

回転方向不安定性の緩和

- 共振器内パワーの時系列データ

ここで回転方向制御を
切っている



この結果は、K.Nagano et al., *Phys. Lett. A*, 380, 3871 (2016) で報告されている。

まとめ

1. 重力波検出器と量子雑音
2. 量子雑音観測のための実験設計
3. 実験方法と結果
4. まとめ

まとめ

- KAGRAの輻射圧雑音低減技術の原理実証実験のために、23 mgの軽量鏡を持つ共振器を用いて、高パワー化に伴うSidles—Sigg不安定性を緩和するための回転方向制御系の実証実験を行った
- 遠隔励起を用いて、光反バネ効果を精度よく測定した。
- 回転方向制御を導入しSidles—Sigg不安定性を緩和し、臨界パワー以上の共振器内パワーを持つ共振器が安定に運用できることを確認した。
 - 片方の鏡がアクチュエータを持っていない共振器の Sidles—Sigg不安定性の緩和は世界初である。